

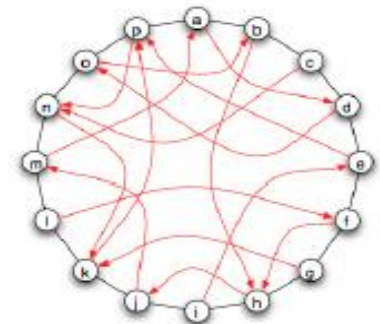
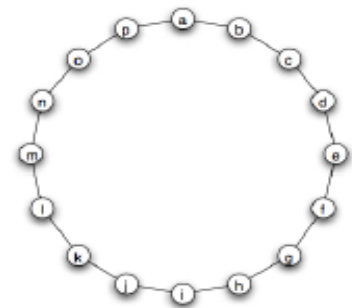
Small World in 1 Dimensione: Ring

Per fare i calcoli in maniera un pò più semplice, poniamo i nodi su una dimensione anziché due.

- Supponiamo di avere n nodi disposti su un ring. I contatti locali ed a lungo raggio di ogni nodo sono definiti come segue.
- **Contatti locali:** Ogni nodo v è collegato da archi orientati ai due altri nodi immediatamente adiacenti ad esso.
- **Contatti a lungo raggio:** Ogni nodo v dispone anche di un arco orientato verso qualche altro nodo sull'anello; la probabilità che v sia collegato ad un particolare nodo w è *proporzionale a*

$$d(v, w)^{-1},$$

dove $d(v, w)$ è la loro distanza sul ring.

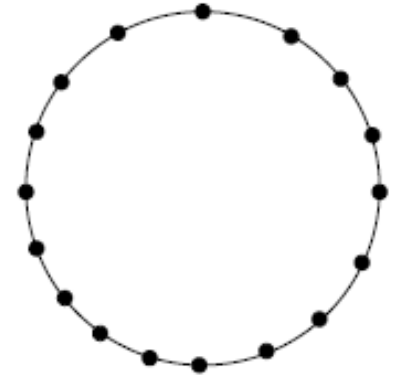


- **Distribuzione r-armonica p_r , $r \geq 0$:**

Dati due nodi u e v , la probabilità di avere u come il contatto a lungo raggio di v è data da

$$p_r(u, v) = \frac{d(u, v)^{-r}}{\sum_{w \neq u} d(u, w)^{-r}}$$

dove $d(\cdot, \cdot)$ è la funzione distanza nella rete sottostante



- E' possibile eseguire uno studio approfondito delle prestazioni di instradamento greedy sul ring, aumentato con i contatti "long range", per ogni $r \geq 0$.

In generale si mostra che il migliore esponente per la ricerca in un dominio è uguale alla dimensione del dominio stesso. Quindi, nella nostra analisi unidimensionale useremo un esponente $q = 1$ (piuttosto che $q = 2$ come nelle griglie bidimensionali). Scriveremo $p(u, v) = P(v \rightarrow u)$ per indicare la distribuzione 1-amonica.

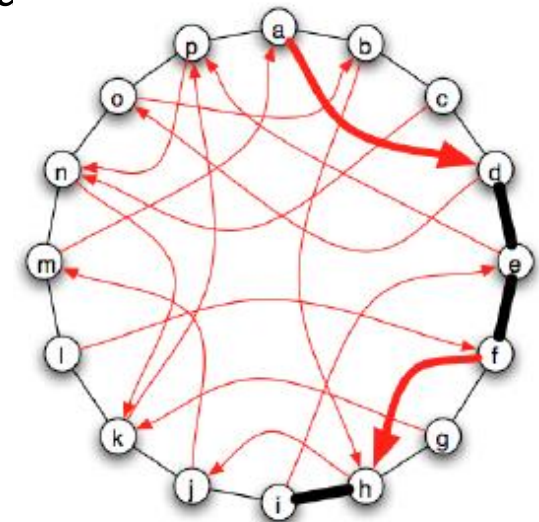
Scelti un nodo di partenza casuale s e un nodo target casuale t , come nella esperimento di Milgram, l'obiettivo è inoltrare un messaggio da s a t ; ogni nodo intermedio conosce solo le posizioni dei propri vicini e di t , ma nient'altro sulla rete completa.

Definizione. Ricerca Miope: ogni nodo intermedio v inoltra un messaggio al contatto che si trova *più vicino a t* sull'anello

La ricerca miope è una strategia greedy che costituisce una ragionevole approssimazione delle strategie utilizzate dalla maggior parte delle persone nell'esperimento di Milgram

Esempio: nell'anello in figura

- il nodo di origine è a e
- il nodo di destinazione è i
- Il cammino risultante dalla ricerca miope è evidenziato in grassetto

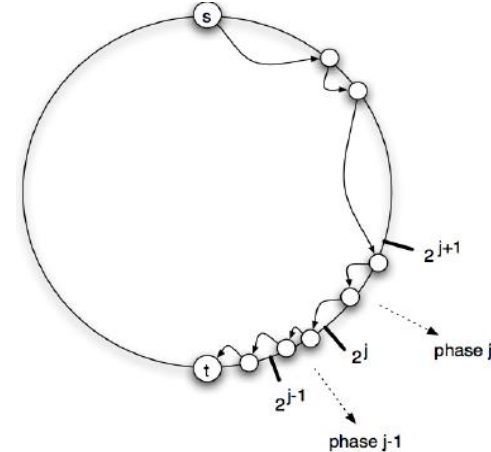


Vogliamo ora valutare il numero medio di passi utilizzati dal metodo di ricerca miope su di un ring di n nodi.

Siano s e t , rispettivamente, l'origine e la destinazione del messaggio.

IDEA

- Mentre il messaggio si sposta da s a t , diciamo che esso è nella *fase* j della ricerca se la sua distanza dal target t è compresa tra 2^j e $2^{j+1}-1$
- Poichè il numero di duplicazioni necessarie per passare da 1 a n è al massimo $\log_2 n$, segue che vi sono $\log_2 n$ fasi



Indichiamo con X la variabile casuale che conta il numero di passi effettuati per raggiungere t da s . Sia X_j è la variabile casuale che conta il numero di passi effettuati durante fase j , per ogni j .

È chiaro che il numero di passi totali è dato da $X = X_1 + X_2 + \dots + X_{\log_2 n}$

Ricordando che il valor medio di una somma di variabili casuali è pari alla somma dei valori medi delle singole variabili casuali, abbiamo

$$\begin{aligned} E[X] &= E[X_1 + X_2 + \dots + X_{\log_2 n}] \\ &= E[X_1] + E[X_2] + \dots + E[X_{\log_2 n}]. \end{aligned}$$

Dimostreremo che $E[X_j] \in O(\log n)$, $\forall j \leq \log n$

Come prima cosa andiamo a valutare il fattore di normalizzazione nella distribuzione di probabilità dei collegamenti long-range di un nodo v . Ricordiamo, che la distribuzione 1-armonica è definita in modo che

$$P(v \rightarrow u) = \frac{D(u, v)^{-1}}{\sum_{w \neq v} D(w, v)^{-1}}$$

Ponendo

$$Z = \sum_{w \neq v} D(w, v)^{-1}$$

la frazione $1/Z$ dà la costante di proporzionalità. Calcoliamo quindi Z .

Nell'anello ci sono due nodi a distanza 1 da v , due nodi a distanza 2 , e più in generale due nodi ad ogni distanza $d < n/2$.

Inoltre se n è pari, c'è anche un singolo nodo a distanza $n/2$ dal v . Otteniamo quindi che

$$Z \leq 2 \left(1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{n/2} \right) \approx 2 \ln(n/2) \leq 2 \log_2 n.$$

Utilizzando la limitazione ottenuta su Z , abbiamo

$$P(v \rightarrow u) = \frac{D(u, v)^{-1}}{\sum_{w \neq v} D(w, v)^{-1}} \geq \frac{D(u, v)^{-1}}{2 \log_2 n}$$

Valutiamo ora il tempo trascorso in fase j , per $j=1, \dots, \log n$.

Ricordiamo che la fase j della ricerca si ha quando il messaggio è in un nodo v la cui distanza del target t ha un valore d compreso tra 2^j e $2^{j+1}-1$.

Quindi la fase j sarà giunta al termine una volta che la distanza dal target del nodo che ha il messaggio scende sotto 2^j . Vogliamo dimostrare che ciò accade in tempi relativamente brevi.

Notiamo che la fase finisce immediatamente se r , il contatto a lungo raggio di v , è a distanza $\leq d/2$ da t (infatti $d/2 < 2^{j+1}/2 = 2^j$). In questo caso, v è l'ultimo nodo toccato nella fase j .

Mostriamo ora che un dimezzamento della distanza si verifica con alta probabilità

Sia I l'insieme dei nodi a distanza $\leq d/2$ da t .

Se uno dei nodi in I è il contatto a lungo raggio di v , allora la fase j termina immediatamente. Valutiamo quindi la probabilità che il contatto a lungo raggio di v sia un nodo in I .

Ci sono $d + 1$ nodi in I : il nodo t stesso e $d/2$ nodi consecutivi su ogni lato di t .

Ogni nodo $w \in I$ ha distanza al massimo $3d/2$ da v : il più lontano è sul "lato opposto" di t rispetto a v ed ha distanza $d + d/2$.

Pertanto, ogni nodo w in I ha probabilità di essere il contatto a lungo raggio di v data da

$$\frac{D(u,v)^{-1}}{2 \log_2 n} \geq \frac{1}{(2 \log_2 n)} \frac{1}{(\frac{3d}{2})} = \frac{1}{3 d \log_2 n}$$

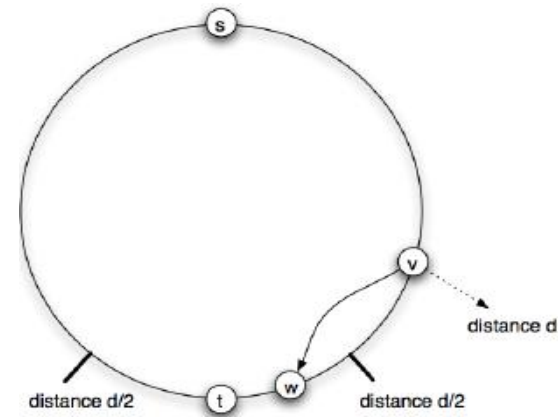
Poiché ci sono più di d nodi in I , la probabilità che uno di questi è il contatto a lungo raggio di v è

$$\frac{|I|}{3 d \log_2 n} \geq \frac{1}{3 \log_2 n}$$

Ne consegue che in ogni passo, la fase j ha probabilità almeno $\frac{1}{3 \log_2 n}$ di

terminare, indipendentemente da quanto è accaduto prima

(in altri termini, la probabilità che la fase j non termina ad un dato passo è limitata superiormente da $(1 - \frac{1}{3 \log_2 n})$)



Affinchè nella fase j vengano eseguiti almeno i passi , si deve verificare che la fase non deve termina per $i - 1$ volte consecutive. Quindi la probabilità che la e fase j duri almeno i passi è

$$\Pr[X_j \geq i] \geq \left(1 - \frac{1}{3 \log_2 n}\right)^{i-1}$$

Otteniamo quindi che

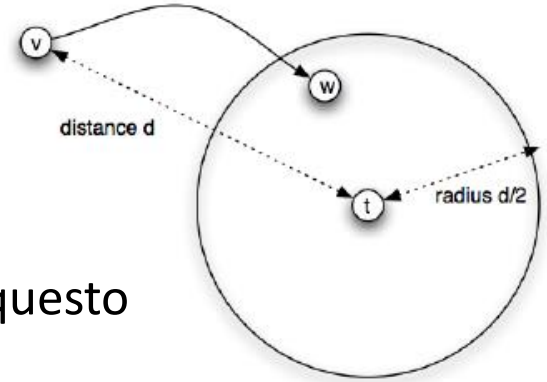
$$E[X_j] = \sum_i i \Pr[X_j = i] = \sum_i \Pr[X_j \geq i]$$

$$= \sum_i \left(1 - \frac{1}{3 \log_2 n}\right)^{i-1} \quad (\text{Nota: si sa che } \sum_i x^i = 1/(1-x))$$

$$= \frac{1}{1 - \left(1 - \frac{1}{3 \log_2 n}\right)} = 3 \log_2 n$$

Small World in 2 dimensioni (2D)

Ritornando al 2D, con il messaggio ad una distanza corrente d dal target t , ancora una volta possiamo guardare l'insieme dei nodi entro distanza $d/2$ da t .



Noi argomentaremo che la probabilità di entrare in questo insieme in un unico passo è abbastanza grande

L'assunzione di 1 dimensione è stata utilizzata in due casi:

1. quando abbiamo determinato la costante di normalizzazione Z
2. per sostenere che ci sono almeno d nodi a distanza al più $d/2$ da t

Il fattore d annulla d^{-1} nella probabilità dei link, ciò ci permetteva di concludere che la probabilità di dimezzare la distanza dal target in un passo era almeno proporzionale a $1 / (\log n)$, indipendentemente dal valore di d .

Quando passiamo a 2D, il numero di nodi a distanza al più $d/2$ da t è proporzionale a d^2 . Questo suggerisce che per ottenere la stessa proprietà di cancellazione, dovremmo avere un link da v per ogni nodo w con probabilità proporzionale al quadrato della distanza; questo è esattamente quello che si usa (cioè esponente $q=2$).

Perché la ricerca non lavora bene quando $q = 0$

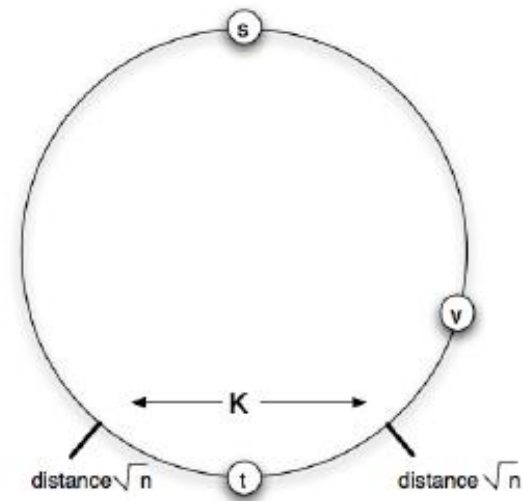
Riconsideriamo il modello originale di Watts-Strogatz, quando vengono scelti i collegamenti a lungo raggio uniformemente a caso e supponiamo di essere su di un ring.

Consideriamo l'insieme di tutti i nodi entro una certa distanza del target t . Mentre nel caso $q=1$ abbiamo visto che è facile entrare in insiemi sempre più piccoli centrati intorno a t , nel caso $q = 0$, vogliamo identificare un insieme di nodi centrato in t che è in qualche modo "impenetrabile" (molto difficile da raggiungere per la ricerca)

In particolare si può vedere che per $q = 0$, è difficile attraversare l'insieme dei \sqrt{n} nodi più vicini al target.

A tal fine, denotiamo con K l'insieme dei $2\sqrt{n}$ nodi più vicini al target t .

Valutiamo ora il tempo necessario affinché la ricerca riesca ad entrare nell'intervallo K .



It takes a long-time for the search to find a long-range link into K , and crossing K via local contacts is slow too.

Poiché i contatti a lungo raggio sono creati in modo uniforme a caso ($q = 0$), la probabilità che un nodo ha una contatto a lungo raggio in K è $\frac{|K|}{n} = \frac{2\sqrt{n}}{n} = \frac{2}{\sqrt{n}}$.
 Quindi il numero atteso di passi per trovare un nodo che ha una contatto a lungo raggio in K risulta $\sqrt{n}/2$ [a)]

Supponiamo che il nodo s iniziale sia al di fuori di K . L'algoritmo di ricerca può prendere un link verso un nodo in K oppure deve attraversare K usando i link locali.

Pertanto qualsiasi strategia di ricerca decentralizzata avrà bisogno di almeno $\sqrt{n}/2$ passi in media, per trovare un nodo avente un contatto a lungo raggio in K . D'altra parte, finché non trova un collegamento a lungo raggio che porta in K , la ricerca non può raggiungere t in meno di $\sqrt{n}/2$ passi, in quanto questo tempo serve per attraversare K utilizzando solo le connessioni locali.

In conclusione, in nessun modo possiamo effettuare un numero di passi minore di $\sqrt{n}/2$ in media.

a) Nota: Se p è la probabilità che un evento si verifichi in un passo, la probabilità che l'evento si verifichi in esattamente i passi è $(1 - p)^{i-1} p$.

Quindi il numero medio di passi da attendere prima che l'evento si verifichi è

$$\sum_{i \geq 1} i (1 - p)^{i-1} p = p \sum_{i \geq 1} i (1 - p)^{i-1} = \frac{p}{p^2} = \frac{1}{p}$$