

# Complessità

**Calcolabilità:** studia la frontiera tra problemi solubili e insolubili,

Si limita ad aspetti qualitativi della risolubilità dei problemi (distingue ciò che è risolubile da ciò che non lo è).

**Complessità:** analizza problemi **solubili**

**Scopo:** fornire una caratterizzazione dei problemi (risolubili per ipotesi) dal punto di vista della

quantità di risorse di calcolo necessarie a risolverli.

# Complessità

Le risorse di cui si tiene principalmente conto quando si scrivono o si utilizzano programmi sono relative al **tempo** e allo **spazio** (ma queste non sono le uniche risorse critiche usate durante il calcolo).

Ci limiteremo a considerare il **tempo** utilizzato per la soluzione di un problema.

# Complessità

- ▶ Quali problemi considereremo?
- ▶ Problemi di **decisione**  
(I problemi di decisione sono problemi che hanno come soluzione una risposta sì o no).
- ▶ che sono **decidibili**

Ricorda:

- ▶ Problema  $P$  decidibile  $\iff$  Linguaggio  $L_P$  decidibile
- ▶ Taglia input  $x \iff |\langle x \rangle|$ .
- ▶ **Esempio:**

$G$  è un grafo connesso?  $\iff \{\langle G \rangle \mid G \text{ è un grafo connesso}\}$

Dimensione di  $G$  (numero nodi)  $\iff |\langle G \rangle|$

# Complessità temporale

Come misuriamo il tempo?

- ▶ In funzione della taglia  $n$  dell'input, utilizzando la notazione  $O$ -grande (**analisi asintotica**);
- ▶ nel **caso peggiore**,  
cioè relativo alla stringa di input di taglia  $n$  che richiede il maggior numero di passi.

# Analisi asintotica

$\mathbb{R}^+$  = insieme dei numeri reali positivi.

## Definizione

*Siano  $f$  e  $g$  due funzioni*

*$f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+$ ,  $g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+$ .*

*$f = O(g(n))$  se esistono una costante  $c > 0$  e una costante  $n_0 \geq 0$  tali che, per ogni  $n \geq n_0$ ,*

$$f(n) \leq cg(n).$$

*Diremo che  $g(n)$  è un limite superiore (asintotico) per  $f(n)$ .*

## Esempi

- ▶  $f(n) = 1 + 10n + 7n^2 + \dots + 22n^6$   
 $f(n) = O(n^6)$

Nota: risulta anche  $f(n) = O(2^n)$ , ma non significativo!

- ▶ In generale:

$$a_c n^c + \dots + a_1 n + a_0 = O(n^c).$$

- ▶  $3n \log_2 n + 5n \log_2 \log_2 n + 2 = O(n \log n)$

# Analisi asintotica

Espressione $O$	Nome informale
$O(1)$	costante
$O(\log n)$	logaritmico (base?)
$O(n)$	lineare
$O(n^2)$	quadratico
$O(n^3)$	cubico
$O(n^k), k \geq 1$	polinomiale
$O(d^n), d \geq 2$	esponenziale

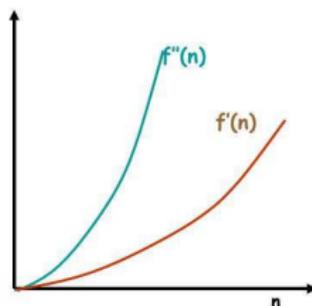
# Analisi asintotica

Espressione $O$	Nome informale
$O(n^k), k \geq 1$	polinomiale
$O(d^n), d \geq 2$	esponenziale

Confronto di complessità Dato un problema  
consideriamo 2 algoritmi A e B con compl.  $f'(n)$  e  $f''(n)$

$$f'(n) = 10n^2$$

$$f''(n) = 2^n$$



$$n < 10, \quad f''(n) \leq f'(n)$$

$$n \geq 10, \quad f''(n) > f'(n)$$

$$n = 20, \quad f''(n) = 1000 f'(n)$$

$$n = 30, \quad f''(n) = 100000 f'(n)$$

# Complessità temporale

## Definizione

Sia  $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_{\text{accept}}, q_{\text{reject}})$  una MdT deterministica, a nastro singolo, che si arresta su ogni input.

La **complessità temporale** di  $M$  è la funzione  $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$  dove  $f(n)$  è il massimo numero di passi eseguiti da  $M$  su un input di lunghezza  $n$ , per ogni  $n \in \mathbb{N}$ .

Cioè  $f(n) = \text{massimo numero di passi in } q_0 w \rightarrow^* uqv$ ,  
 $q \in \{q_{\text{accept}}, q_{\text{reject}}\}$ , al variare di  $w$  in  $\Sigma^n$ .

Se  $M$  ha complessità temporale  $f(n)$ , diremo che  
 $M$  decide  $L(M)$  in tempo (deterministico)  $f(n)$

# La complessità temporale dipende dalla codifica utilizzata

Codificare un numero intero  $n$  in base 2 richiede  $\lceil \log n + 1 \rceil$  (= più piccolo intero  $\geq n + 1$ ) cifre binarie, mentre codificarlo in base unaria richiede  $n$  cifre unarie.

Essendo l'input più lungo, la macchina ha più tempo a disposizione: avere una complessità temporale  $O(n)$  rispetto alla codifica unaria, può voler dire che la complessità temporale rispetto alla codifica binaria sia  $O(2^n)$ .

- ▶ Esempio. PRIMO: Dato un numero intero  $x$ ,  $x$  è primo?  
Algoritmo semplice: dividi  $x$  per tutti gli interi  $i < x$ . Se tutti i resti di tali divisioni sono diversi da zero,  $x$  è primo.

Richiede: ponendo  $n = |\langle x \rangle|$

$O(n)$  passi se  $x$  è rappresentato in unario,

$O(2^n)$  passi se  $x$  è rappresentato in base 2.

## Due osservazioni sulla complessità temporale

Occorre considerare codifiche “ragionevoli”: **non “prolisse”** cioè tali che le istanze non abbiano una rappresentazione artificialmente lunga.

Esempio:

- ▶ considerare codifiche **in base  $k \geq 2$**  dei **numeri** (cioè escludere la rappresentazione unaria),
- ▶ rappresentare **grafi** come coppie di insiemi (di nodi e archi) o mediante la matrice di adiacenza,
- ▶ rappresentare **insiemi, relazioni, funzioni** mediante enumerazione delle codifiche dei relativi elementi.

Codifiche “ragionevoli” dei dati sono **polinomialmente correlate**: è possibile passare da una di esse a una qualunque altra codifica “ragionevole” delle istanze dello stesso problema in un tempo polinomiale rispetto alla rappresentazione originale.

# La complessità temporale dipende dal modello di calcolo

Le varianti di macchine di Turing deterministiche introdotte possono simularsi tra di loro con un sovraccarico computazionale **polinomiale**.

Anche gli altri modelli di calcolo possono simularsi vicendevolmente con un sovraccarico computazionale **polinomiale**.

Eccezione: **non determinismo**.

# Relazioni tra i modelli: MdT multinastro

Ricordiamo la definizione di MdT multinastro.

## Definizione (MdT a $k$ nastri)

*Dato un numero naturale  $k$ , una macchina di Turing con  $k$  nastri è una settupla*

$$(Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_{\text{accept}}, q_{\text{reject}})$$

*dove  $Q, \Sigma, \Gamma, q_0, q_{\text{accept}}, q_{\text{reject}}$  sono definiti come in una MdT deterministica e la **funzione di transizione**  $\delta$  è definita al modo seguente:*

$$\delta : (Q \setminus \{q_{\text{accept}}, q_{\text{reject}}\}) \times \Gamma^k \rightarrow Q \times \Gamma^k \times \{L, R, S\}^k$$

## Teorema

*Sia  $t(n)$  una funzione tale che  $t(n) \geq n$ . Per ogni macchina di Turing multinastro  $M$  con complessità temporale  $t(n)$  esiste una macchina di Turing a nastro singolo  $M'$  con complessità temporale  $O(t^2(n))$ .*

Ricordando la definizione della MdT  $M'$  che simula la macchina  $M$  a  $k$  nastri:

1. Ogni mossa di  $M$  viene simulata da  $M'$  scorrendo il nastro (che contiene i  $k$  nastri di  $M$ )
2. il numero di elementi sul ogni nastro di  $M$  è al più  $t(n)$   
(Una macchina non può toccare un numero di caselle maggiore al numero dei passi che compie e per ipotesi  $t(n) \geq n$ )
3. Totale per ogni mossa di  $M'$ :  $O(t(n))$

## Definizione (Macchina di Turing non deterministica)

Una *Macchina di Turing non deterministica* è una *settopla*  $(Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_{\text{accept}}, q_{\text{reject}})$  dove:

- ▶  $Q, \Sigma, \Gamma, q_0, q_{\text{accept}}, q_{\text{reject}}$  sono definiti come in una MdT deterministica
- ▶ *la funzione di transizione*  $\delta$  è definita al modo seguente:

$$\delta : (Q \setminus \{q_{\text{accept}}, q_{\text{reject}}\}) \times \Gamma \rightarrow \mathcal{P}(Q \times \Gamma \times \{L, R\})$$

# MdT non deterministica: Analisi della simulazione

## Teorema

*Sia  $t(n)$  una funzione tale che  $t(n) \geq n$ . Per ogni macchina di Turing a nastro singolo, non deterministica  $N$  e con complessità temporale  $t(n)$  esiste una macchina di Turing a nastro singolo, deterministica e con complessità temporale  $2^{O(t(n))}$ .*

## Idea Dimostrazione

Una macchina di Turing a tre nastri  $D$  che simula  $N$ :

- ▶ copia sul primo nastro la stringa input  $w$
- ▶ genera sul nastro 3 (in ordine lessicografico) le stringhe corrispondenti alle possibili computazioni di  $N$  su  $w$  per ognuna, simula sul secondo nastro tale computazione di  $N$  su  $w$

**Analisi:** Questo richiede  $O(t(|w|))$  passi.

# MdT non deterministica: Analisi della simulazione

► **In conclusione:**

$D$  effettua  $O(|w|) + O(t(|w|)) \times O(b^{t(|w|)}) = 2^{O(t(|w|))}$  passi per simulare  $t(|w|)$  passi di  $N$  su  $w$ .

(Ricorda: per ipotesi  $t(n) \geq n$ ).

- $D$  ha tre nastri. Quindi  $N$  può essere simulata da una MdT  $T$  deterministica a nastro singolo con complessità temporale  $(2^{O(t(n))})^2 = 2^{O(2t(n))} = 2^{O(t(n))}$ .



# La classe $P$

Vogliamo definire classi chiuse rispetto al cambio del modello di calcolo utilizzato e al cambio di rappresentazione dei dati.

## Definizione

*La classe  $P$  è l'insieme dei linguaggi  $L$  per i quali esiste una macchina di Turing  $M$  con un solo nastro che decide  $L$  e per cui  $t_M(n) = O(n^k)$  per qualche  $k \geq 1$ , cioè*

# Tesi di Cook

## Tesi di Cook (o Strong Church-Turing Thesis):

Semplificando, la tesi di Church-Turing afferma che tutto quello che risulta computabile può essere computato da una MdT deterministica.

La versione forte, afferma la correlazione polinomiale nel tempo tra algoritmi e computazione di una MdT deterministica.

### A supporto di tale tesi:

- ▶ Vera per tutti i computer attuali.
- ▶ Posso progettare una TM deterministica che simula un qualsiasi computer.

Quindi, in base alla tesi di Cook,  $P$  è l'insieme dei problemi di decisione che ammettono un algoritmo polinomiale

La classe  $P$ :

Quindi, possiamo definire  $P$  come

l'insieme dei problemi che ammettono un algoritmo polinomiale