

Progetto del corso di Strutture Dati a.a. 2009-10

Il presente documento contiene l'elenco delle classi che devono essere incluse nel progetto del corso di Strutture Dati.

STACK:

- La classe `ArrayStack` che implementa `Stack` mediante un array. La classe deve essere implementata in modo tale che, quando non risulta possibile effettuare ulteriori inserimenti, l'array venga sostituito con uno più grande.
- La classe `NodeStack` che implementa `Stack` mediante una lista a puntatori singoli.

QUEUE:

- La classe `ArrayQueue` che implementa `Queue` mediante un array usato in modo circolare. La classe deve essere implementata in modo tale che, quando non risulta possibile effettuare ulteriori inserimenti, l'array venga sostituito con uno più grande.

DEQUE:

- La classe `NodeDeque` che implementa `Deque` con una lista a doppi puntatori.

NODE LIST:

- La classe `NodePositionList` che implementa `PositionList` mediante una lista a doppi puntatori.

ARRAY LIST:

- La classe `ArrayIndexList` che implementa `IndexList` mediante un array. . La classe deve essere implementata in modo tale che, quando non risulta possibile effettuare ulteriori inserimenti, l'array venga sostituito con uno grande il **doppio**.

SEQUENCE

- La classe `NodeSequence` che implementa `Sequence` mediante una lista a doppi puntatori;
- La classe `ArraySequence` che implementa `Sequence` mediante un array.

ITERATOR

- La classe `LinkedIterator` che implementa `Iterator` mediante una lista a doppi puntatori;
- La classe `ElementIterator` che implementa `Iterator` per il tipo `PositionList`
 - L'implementazione di `ElementIterator` deve utilizzare un cursore.

TREE

- La classe `LinkedListTree` che implementa `Tree` con una struttura a puntatori in cui ciascun nodo contiene oltre all'elemento, un riferimento al padre e un riferimento alla collezione dei figli.

Oltre ai metodi dell'interfaccia `Tree`, la classe `LinkedListTree` deve contenere i seguenti metodi di modifica:

- `Position<E> addRoot(E elt)`: se l'albero è vuoto, crea e restituisce in output un nuovo nodo contenente `elt` e fa diventare questo nuovo nodo radice dell'albero; se l'albero non è vuoto lancia l'eccezione `NonEmptyTreeException`;
- `Position <E> addChild(E elt, Position <E> v)` : crea e restituisce in output una foglia contenente `elt` e fa diventare questo nuovo nodo figlio di `v` aggiungendolo alla fine della lista dei figli di `v`;
- `E removeExternalChild(Position<E> v)`: se il primo figlio di `v` è una foglia allora lo cancella restituendo in output il suo elemento; altrimenti lancia l'eccezione `UndeletableNodeException`.

BINARY TREE

- La classe `EulerTour` contenente il template method `EulerTour`;
- Una sottoclasse (a scelta dello studente) che specializza `EulerTour`.
- La classe `LinkedListBinaryTree` che implementa `BinaryTree` con una struttura a puntatori in cui ciascun nodo contiene oltre all'elemento, un riferimento al padre, un riferimento al figlio sinistro e un riferimento al figlio destro.

Oltre ai metodi dell'interfaccia `BinaryTree`, la classe `LinkedListBinaryTree` deve contenere i seguenti metodi di modifica:

- `Position<E> addRoot(E elt)`: se l'albero è vuoto, crea e restituisce in output un nuovo nodo contenente `elt` e fa diventare questo nuovo nodo radice dell'albero; se l'albero non è vuoto lancia l'eccezione `NonEmptyTreeException`;
- `Position <E> insertLeft(E elt, Position <E> v)` : se `v` non ha un figlio sinistro, crea e restituisce in output una foglia contenente `elt` e fa diventare questo nuovo nodo figlio sinistro di `v`; altrimenti lancia l'eccezione `InvalidPositionException`;
- `Position <E> insertRight(E elt, Position <E> v)` : se `v` non ha un figlio destro, crea e restituisce in output una foglia contenente `elt` e fa diventare questo nuovo nodo figlio destro di `v`; altrimenti lancia l'eccezione `InvalidPositionException`;

PRIORITY QUEUE

- La classe `UnsortedListPriorityQueue` che implementa `PriorityQueue` mediante un'istanza di `PositionList` in cui le entrate compaiono in un ordine arbitrario.
- La classe `SortedListPriorityQueue` che implementa `PriorityQueue` mediante un'istanza di `PositionList` in cui le entrate sono ordinate in base ai valori delle chiavi
- La classe `HeapPriorityQueue` che implementa `PriorityQueue` mediante un heap.

ADAPTABLE PRIORITY QUEUE

- La classe `HeapAdaptablePriorityQueue` che implementa `AdaptablePriorityQueue` mediante un heap.

COMPARATOR

- La classe `DefaultComparator` che usa il metodo `compareTo` di `java.lang.Comparable` per effettuare i confronti
- Un comparatore per confrontare oggetti di un tipo a vostra scelta.

COMPLETE BINARY TREE

- La classe `ArrayListCompleteBinaryTree` che implementa `CompleteBinaryTree` con un'istanza di `IndexList`.

MAP

- La classe `ListMap` che implementa `Map` mediante un'istanza di `PositionList`.
- La classe `HashMap` che implementa `Map` mediante una tabella hash in cui i conflitti sono risolti con il metodo del linear probing. Il load factor deve essere mantenuto al di sotto di una certa soglia (scelta in modo appropriato).

DICTIONARY

- La classe `LogFile` che implementa `Dictionary` mediante un'istanza di `PositionList` in cui le entrate compaiono in un ordine arbitrario
- La classe `ChainingHashTable` che implementa `Dictionary` mediante una tabella hash in cui i conflitti sono risolti con il metodo del chaining
- La classe `LinearProbingHashTable` che implementa `Dictionary` mediante una tabella hash in cui i conflitti sono risolti con il metodo del linear probing. Il load factor deve essere mantenuto al di sotto di una certa soglia (scelta in modo appropriato).
- La classe `BinarySearchTree` che implementa `Dictionary` mediante un albero di ricerca binario.

SET

- La classe `OrderedListSet` che implementa `Set` mediante un'istanza di `PositionList` che contiene gli elementi dell'insieme ordinati secondo una certa relazione d'ordine totale. I metodi `union`, `intersect` e `subtract` devono far uso del `template method merge`.

PARTITION

- La classe `ListPartition` che implementa `Partition` mediante un'istanza di `PositionList` che contiene gli insiemi della partizione. Il metodo `find` deve avere tempo di esecuzione $O(1)$ (almeno nel caso medio).

GRAPH

- La classe `AdjacencyListGraph` che implementa `Graph` mediante liste di adiacenza. Le interfacce `Vertex` ed `Edge` devono specializzare l'interfaccia `DecorablePosition`.
- Le classi `DFS`, `BFS`, `Kruskal`, `Dijkstra`, `ConnectivityDFS`, `ComponentsDFS`, `FindPathDFS`, `CreateDFSTree` e `LayerBFS`. Per chiarimenti su queste ultime due classi, si vedano gli esercizi sui grafi pubblicati sul sito.

NB: Le interfacce `PositionList`, `Sequence`, `Tree`, `BinaryTree`, `CompleteBinaryTree` devono essere tipi `Iterable` e fornire il metodo `positions`.