

# Grafi (III parte)

Progettazione di Algoritmi a.a. 2019-20

Matricole congrue a 1

Docente: Annalisa De Bonis

1

## Analisi di DFS implementata mediante uno stack

Assumiamo  $G$  rappresentato con liste di adiacenza

**DFS(s):**

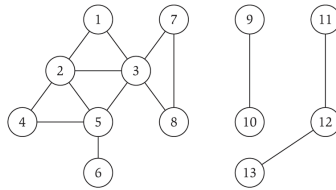
1. Poni  $Explored[s] = true$  ed  $Explored[v] = false$  per tutti gli altri nodi  $O(n)$
2. Inizializza  $S$  con uno stack contenente  $s$   $O(1)$
3. **While**  $S$  non è vuoto
4.     Metti in  $u$  il nodo al top di  $S$
5.     **If** c'è un arco  $(u, v)$  incidente su  $u$  non ancora esaminato **then**
6.         **If**  $Explored[v] = false$  **then**
7.             Poni  $Explored[v] = true$
8.             Inserisci  $v$  al top di  $S$
9.         **Endif**
10.     **Else** // tutti gli archi incidenti su  $u$  sono stati esaminati
11.     Rimuovi il top di  $S$
12.     **Endif**
13. **Endwhile**  $O(n+m)$

- **Analisi linee 3-13:** Il while viene iterato  $deg(v)$  volte per ogni nodo  $v$  esplorato (e di conseguenza presente in  $S$ ): ogni volta che  $v$  viene a trovarsi al top dello stack viene esaminato uno dei suoi archi non ancora esaminati. Quindi in totale il while è iterato un numero di volte pari alla somma dei gradi dei nodi esplorati che è al più  $2m$
- Se manteniamo traccia del prossimo arco da scandire (vedi slide precedente), la linea 6 richiede tempo  $O(1)$ . Di conseguenza il corpo del while richiede  $O(1)$  per ogni iterazione  $\rightarrow$  tempo totale per tutte le iterazioni  $O(m)$ .

2

### Componente connessa

- **Componente connessa.** Sottoinsieme di vertici tale per ciascuna coppia di vertici  $u$  e  $v$  esiste un percorso tra  $u$  e  $v$
- **Componente connessa contenente  $s$ .** Formata da tutti i nodi raggiungibili da  $s$



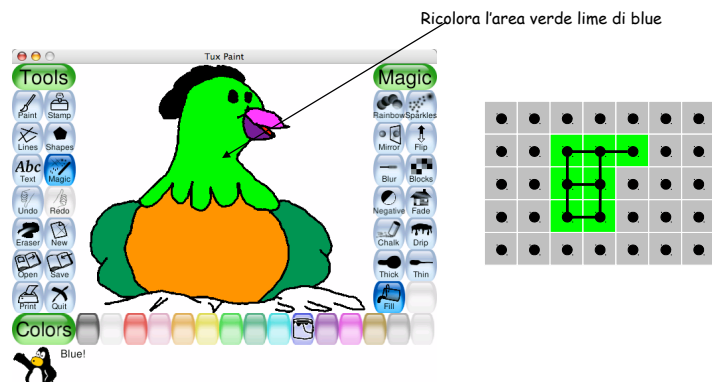
- Componente connessa contenente il nodo 1 è  $\{ 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8 \}$ .

3

3

### Flood Fill

- **Flood fill.** Data un'immagine, cambia il colore dell'area di pixel vicini di colore verde lime in blu.
  - **Nodo:** pixel.
  - **Arco:** due pixel vicini di colore verde lime.
  - **Area di pixel vicini di colore verde lime:** componente connessa di nodi associati a pixel verde lime.

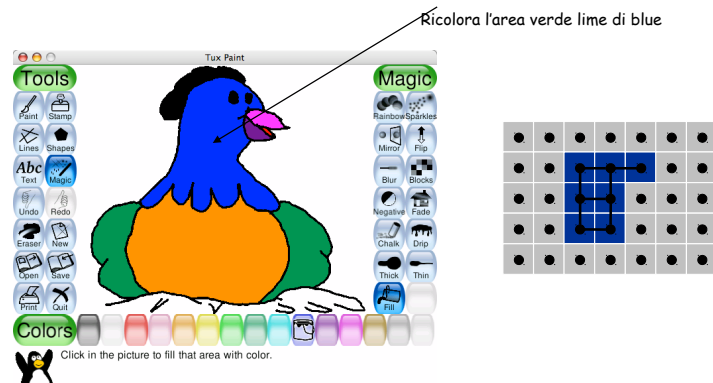


4

4

### Flood Fill

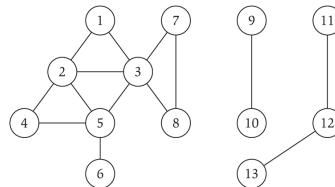
- **Flood fill.** Data un'immagine, cambia il colore dell'area di pixel vicini di colore verde lime in blu.
- **Nodo:** pixel.
- **Arco:** due pixel vicini di colore verde lime.
- **Area di pixel vicini:** componente connessa di pixel di colore verde lime.



5

### Componente connessa

- **Componente connessa contenente s.** Trova tutti i nodi raggiungibili da s
  - **Come trovarla.** Esegui BFS o DFS utilizzando s come sorgente
- **Insieme di tutte le componenti connesse.** Trova tutte le componenti connesse
  - **Come trovarlo.** Fino a quando ci sono nodi che non sono stati scoperti (esplorati), scegli uno di questi nodi ed esegui BFS (o DFS) su u utilizzando questo nodo come sorgente



Esempio: il grafo sottostante ha tre componenti connesse

6

6

### Insieme di tutte componenti connesse

- **Teorema.** Per ogni due nodi  $s$  e  $t$  di un grafo, le loro componenti connesse o sono uguali o disgiunte
- **Dim.**
- **Caso 1.** Esiste un percorso tra  $s$  e  $t$ . In questo caso ogni nodo  $u$  raggiungibile da  $s$  è anche raggiungibile da  $t$  (basta andare da  $t$  ad  $s$  e da  $s$  ad  $u$ ) e ogni nodo  $u$  raggiungibile da  $t$  è anche raggiungibile da  $s$  (basta andare da  $s$  ad  $t$  e da  $t$  ad  $u$ ). Ne consegue che un nodo  $u$  è nella componente connessa di  $s$  **se e solo se** è anche in quella di  $t$  e quindi le componenti connesse di  $s$  e  $t$  sono uguali.
- **Caso 2.** Non esiste un percorso tra  $s$  e  $t$ . In questo caso non può esserci un nodo che appartiene sia alla componente connessa di  $s$  che a quella di  $t$ . Se esistesse un tale nodo  $v$  questo sarebbe raggiungibile sia da  $s$  che da  $t$  e quindi potremmo andare da  $s$  a  $v$  e poi da  $v$  ad  $t$ . Ciò contraddice l'ipotesi che non c'è un percorso tra  $s$  e  $t$ .

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI a.a. 2019-20  
A. DE BONIS

7

7

### Insieme di tutte componenti connesse

- Il teorema precedente implica che le componenti connesse di un grafo sono a due a due disgiunte.
- Algoritmo per trovare l'insieme di tutte le componenti connesse

AllComponents( $G$ )

Per ogni nodo  $u$  di  $G$  setta discovered[ $u$ ]=false

For each node  $u$  of  $G$

  If Discovered[ $u$ ] = false

    BFS( $u$ )

  Endif

Endfor

- BFS modificata in modo tale che nella fase di inizializzazione non vengano settati a False le entrate dell'array Discovered
- Al posto della BFS possiamo usare la DFS e al posto dell'array Discovered l'array Explored

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI a.a. 2019-20  
A. DE BONIS

8

8

### Insieme di tutte componenti connesse: analisi

- Indichiamo con  $k$  il numero di componenti connesse
- Indichiamo con  $n_i$  e con  $m_i$ , rispettivamente il numero di nodi e di archi della componente  $i$ -esima
- L'esecuzione della visita BFS o DFS sulla componente  $i$ -esima richiede tempo  $O(n_i+m_i)$
- Il tempo totale richiesto da tutte le visite BFS o DFS e`

$$\sum_{i=1}^k O(n_i+m_i) = O\left(\sum_{i=1}^k (n_i+m_i)\right)$$

- Poiche' le componenti sono a due a due disgiunte, si ha che

$$\sum_{i=1}^k (n_i+m_i) = n+m$$

- e il tempo totale di esecuzione dell'algoritmo che scopre le componenti connesse e`  $O(n)+O(n+m)=O(n+m)$

9

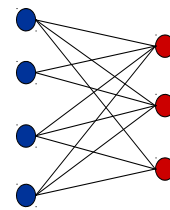
### Insieme di tutte componenti connesse: alcune considerazioni

- Se l'algoritmo utilizza BFS allora BFS deve essere modificata in modo che non resetti a false ogni volta i campi discovered.
- E` possibile modificare AllComponents in modo che assegni a ciascun nodo la componente di cui fa parte. A questo scopo usiamo:
  - contatore delle componenti.
  - array Component t.c.  $\text{Component}[u] = j$  se  $u$  appartiene alla componente  $j$ -esima.
- **Esercizio:** modificare lo pseudocodice dell'algoritmo AllComponents in modo che assegni a ciascun nodo la componente di cui fa parte. Ricordatevi che occorre modificare anche l'algoritmo di visita invocato da AllComponents.

10

## Grafi bipartiti

- **Def.** Un grafo non direzionato è **bipartito** se l'insieme di nodi può essere partizionato in due sottoinsiemi  $X$  e  $Y$  tali che ciascun arco del grafo ha una delle due estremità in  $X$  e l'altra in  $Y$ 
  - Possiamo colorare i nodi con due colori (ad esempio, rosso e blu) in modo tale che ogni arco ha un'estremità rossa e l'altra blu.
- **Applicazioni.**
  - Matrimoni stabili: uomini = rosso, donna = blu.
  - Scheduling: macchine = rosso, job = blu.



Un grafo bipartito

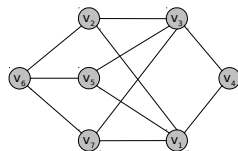
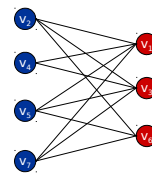
PROGETTAZIONE DI ALGORITMI a.a. 2019-20  
A. DE BONIS

11

11

## Testare se un grafo è bipartito

- **Testare se un grafo è bipartito.** Dato un grafo  $G$ , vogliamo scoprire se è bipartito.
  - Molti problemi su grafi diventano:
    - Più facili se il grafo sottostante è bipartito (matching: sottoinsieme di archi tali che non hanno estremità in comune)
    - Trattabili se il grafo è bipartito (max insieme indipendente)

Un grafo bipartito  $G$ Modo alternativo di disegnare  $G$ 

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI a.a. 2019-20  
A. DE BONIS

12

12

### Grafì bipartiti

- **Lemma.** Se un grafo  $G$  è bipartito, non può contenere un ciclo dispari (formato da un numero dispari di archi)
- **Dim.** Non è possibile colorare di rosso e blu i nodi su un ciclo dispari in modo che ogni arco abbia le estremità di diverso colore.

bipartito  
(2-colorabile)

Non bipartito  
(non 2-colorabile)

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI a.a. 2019-20  
A. DE BONIS

13

### Breadth First Search Tree

- **Proprietà.** Si consideri un'esecuzione di BFS su  $G = (V, E)$ , e sia  $(x, y)$  un arco di  $G$ . I livelli di  $x$  e  $y$  differiscono di al più di 1.
- **Dim.** Sia  $L_i$  il livello di  $x$  ed  $L_j$  quello di  $y$ . Supponiamo senza perdere di generalità che  $x$  venga scoperto prima di  $y$  cioè che  $i \leq j$ . Consideriamo il momento in cui l'algoritmo esamina gli archi incidenti su  $x$ .
- **Caso 1.** Il nodo  $y$  è stato già scoperto:  
Siccome per ipotesi  $y$  viene scoperto dopo  $x$  allora sicuramente  $y$  viene inserito o nel livello  $i$  dopo  $x$  (se adiacente a qualche nodo nel livello  $i-1$ ) o nel livello  $i+1$  (se adiacente a qualche nodo del livello  $i$  esaminato nel **For each** prima di  $x$ ). Quindi in questo caso  $j = i$  o  $j = i+1$ .
- **Caso 2.** Il nodo  $y$  non è stato ancora scoperto:  
Siccome tra gli archi incidenti su  $x$  c'è anche  $(x, y)$  allora  $y$  viene inserito in questo momento in  $L_{i+1}$ . Quindi in questo caso  $j = i+1$ .

**G**

(a)

(b)

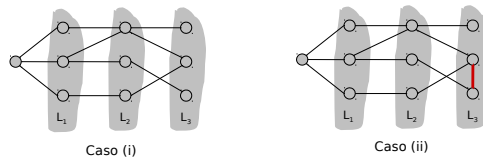
(c)

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI a.a. 2019-20  
A. DE BONIS

14

### Grafi bipartiti

- **Osservazione.** Sia  $G$  un grafo connesso e siano  $L_0, \dots, L_k$  i livelli prodotti da un'esecuzione di BFS a partire dal nodo  $s$ . Può avvenire o che si verifichi la (i) o la (ii)
  - (i) Nessun arco di  $G$  collega due nodi sullo stesso livello
  - (ii) Un arco di  $G$  collega due nodi sullo stesso livello



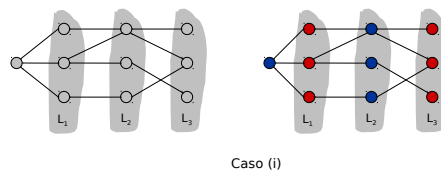
PROGETTAZIONE DI ALGORITMI a.a. 2019-20  
A. DE BONIS

15

15

### Grafi Bipartiti

- Nel caso (i) il grafo è bipartito.
- Dim.
- Per la proprietà sulla distanza tra livelli contenenti nodi adiacenti, si ha che due nodi adiacenti o si trovano nello stesso livello o in livelli consecutivi.
- Poiché nel caso (i) non ci sono archi tra nodi di uno stesso livello allora tutti gli archi del grafo collegano nodi in livelli consecutivi.
- Quindi se coloro i livelli di indice dispari di rosso e quelli di indice pari di blu, ho che le estremità di ogni arco sono di colore diverso.



PROGETTAZIONE DI ALGORITMI a.a. 2019-20  
A. DE BONIS

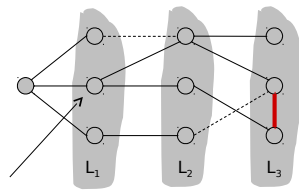
16



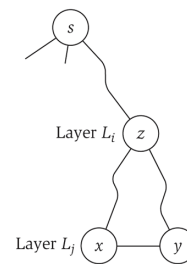
## Grafi Bipartiti

Nel caso (ii) il grafo non è bipartito.

**Dim.** Dimostriamo che il grafo contiene un ciclo dispari: supponiamo che esista l'arco  $(x,y)$  tra due vertici  $x$  e  $y$  di  $L_j$ . Indichiamo con  $z$  l'antenato comune a  $x$  e  $y$  nell'albero BFS che si trova più vicino a  $x$  e  $y$ . Sia  $L_i$  il livello in cui si trova  $z$ . Possiamo ottenere un ciclo dispari del grafo prendendo il percorso seguito dalla BFS da  $z$  a  $x$  ( $j-i$  archi), quello da  $z$  a  $y$  ( $j-i$  archi) e l'arco  $(x,y)$ . In totale il ciclo contiene  $2(j-i)+1$  archi.



Antenato comune più vicino (lowest common ancestor)



PROGETTAZIONE DI ALGORITMI a.a. 2019-20 **Caso (ii)**  
A. DE BONIS

17

## Algoritmo che usa BFS per determinare se un grafo è bipartito

Modifichiamo BFS come segue:

- Usiamo un array **Color** per assegnare i colori ai nodi
- Ogni volta che aggiungiamo un nodo  $v$  alla lista  $L[i+1]$  poniamo  $Color[v]$  uguale a rosso se  $i+1$  è pari e uguale a blu altrimenti
- Alla fine esaminiamo tutti gli archi per vedere se c'è ne è uno con le estremità dello stesso colore. Se c'è concludiamo che  $G$  non è bipartito (perché?); altrimenti concludiamo che  $G$  è bipartito (perché?).
- Tempo:  $O(n+m)$

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI a.a. 2019-20  
A. DE BONIS

18

18