

Grafi

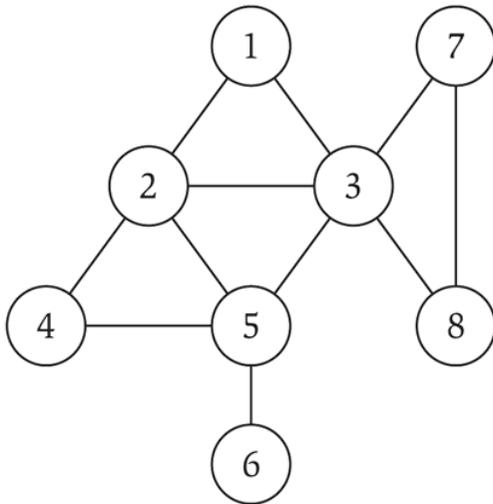
Progettazione di Algoritmi a.a. 2015-16

Matricole congrue a 1

Docente: Annalisa De Bonis

Grafi non direzionati

- Grafi non direzionati. $G = (V, E)$
 - V = insieme nodi.
 - E = insieme archi.
 - Esprime le relazioni tra coppie di oggetti.
 - Parametri del grafo: $n = |V|$, $m = |E|$.



$$V = \{ 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8 \}$$

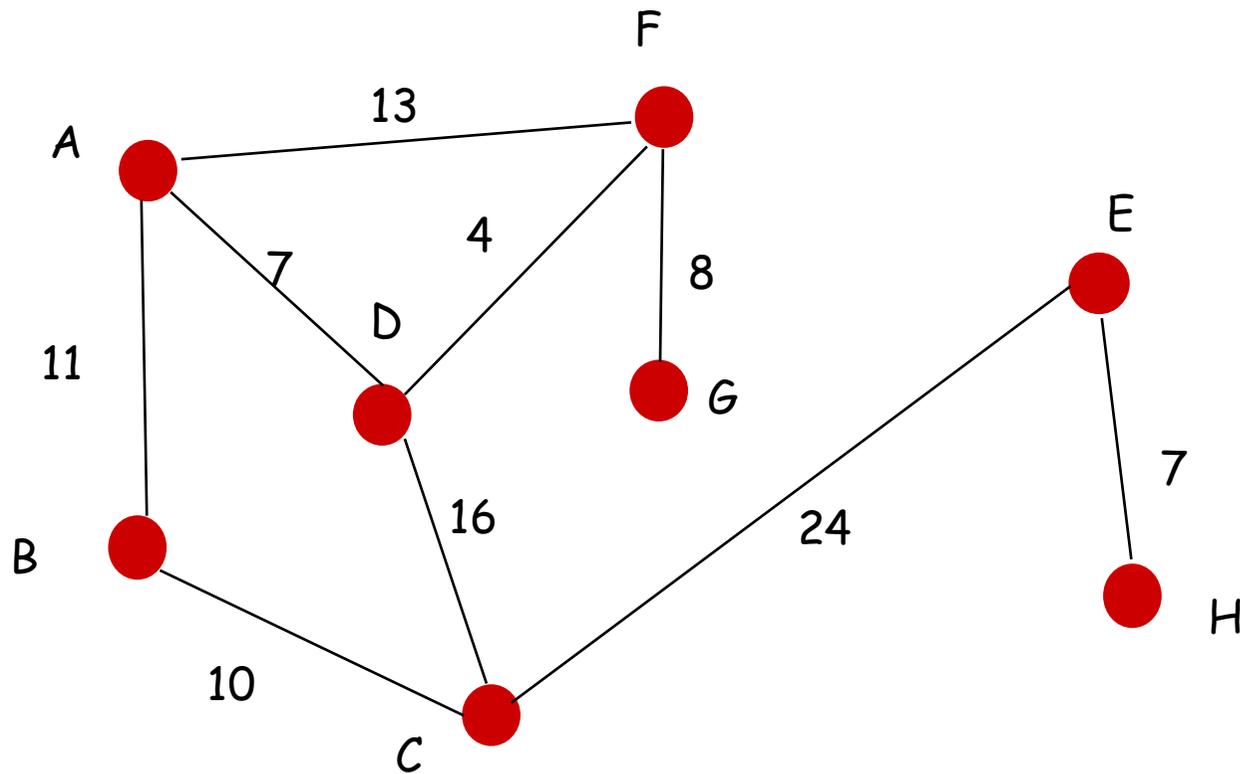
$$E = \{ 1-2, 1-3, 2-3, 2-4, 2-5, 3-5, 3-7, 3-8, 4-5, 5-6 \}$$

$$n = 8$$

$$m = 11$$

Esempio di applicazione

- Archi: strade (a doppio senso di circolazione)
- Nodi: intersezioni tra strade
- Pesi archi: lunghezza in km



Terminologia

- Consideriamo due nodi di un grafo G connessi dall'arco $e = (u,v)$
- Si dice che
 - u e v sono adiacenti
 - l'arco (u,v) incide sui vertici u e v
 - u è un nodo vicino di v
 - v è un nodo vicino di u
- Dato un vertice u di un grafo G
 - Grado di u = numero archi incidenti su u
 è indicato con $\deg(u)$

Numero di archi di un grafo G

- m = numero di archi di G ; n = numero di nodi di G
- 1. La somma di tutti i gradi dei nodi di G è $2m$

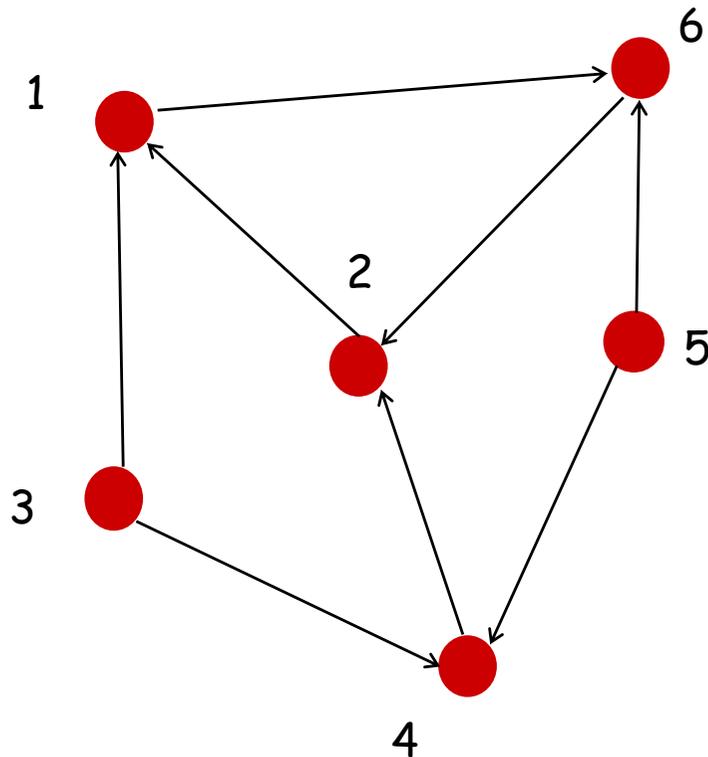
$$\sum_{u \in V} \text{deg}(u) = 2m$$

- Dim. Ciascun arco incide su due vertice e quindi viene contato due volte nella sommatoria in alto.
 - L'arco (u,v) è contato sia in $\text{deg}(u)$ che in $\text{deg}(v)$
- 2. Il numero m di archi di un grafo G non direzionato è al più $n(n-1)/2$
- Dim. Il numero di coppie non ordinate distinte che si possono formare con n nodi è $n(n-1)/2$
 - Posso scegliere il primo nodo dell'arco in n nodi e il secondo in modo che sia diverso dal primo nodo, cioè $n-1$ modi.
 - Dimezzo in quanto l'arco (u,v) è uguale all'arco (v,u)

•

Grafi direzionati

- Gli archi hanno una direzione
 - ✎ L'arco (u,v) è diverso dall'arco (v,u)
 - ✎ Si dice che l'arco $e=(u,v)$ lascia u ed entra in v



$$V = \{1, 2, 3, 4, 5, 6\}$$

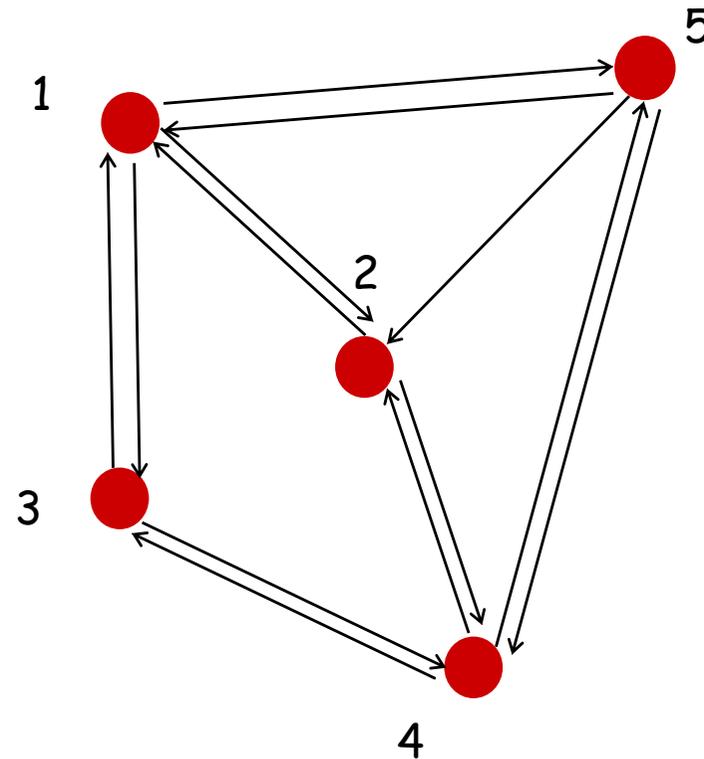
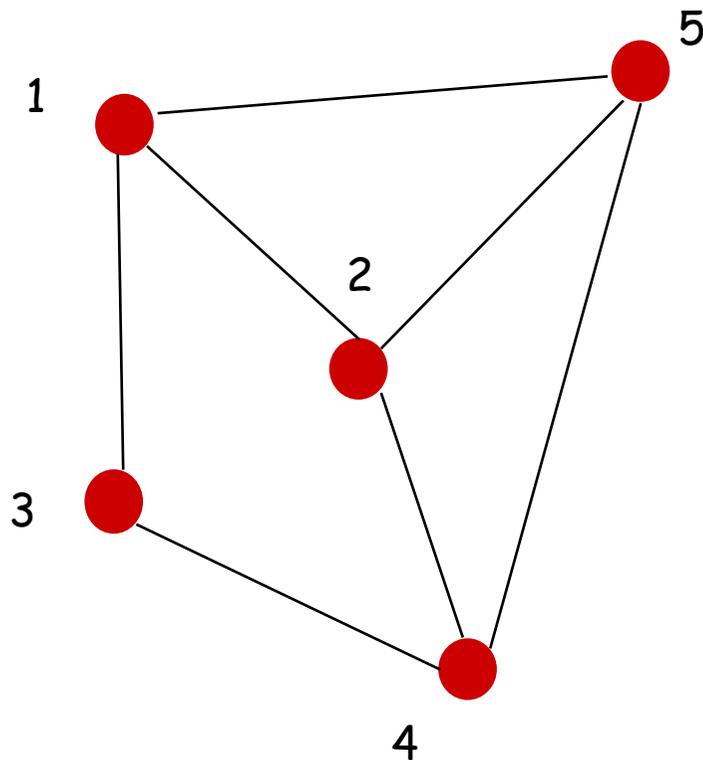
$$E = \{1-6, 2-1, 3-1, 3-4, 4-2, 5-4, 5-6, 6-2\}$$

$$n = 6$$

$$m = 8$$

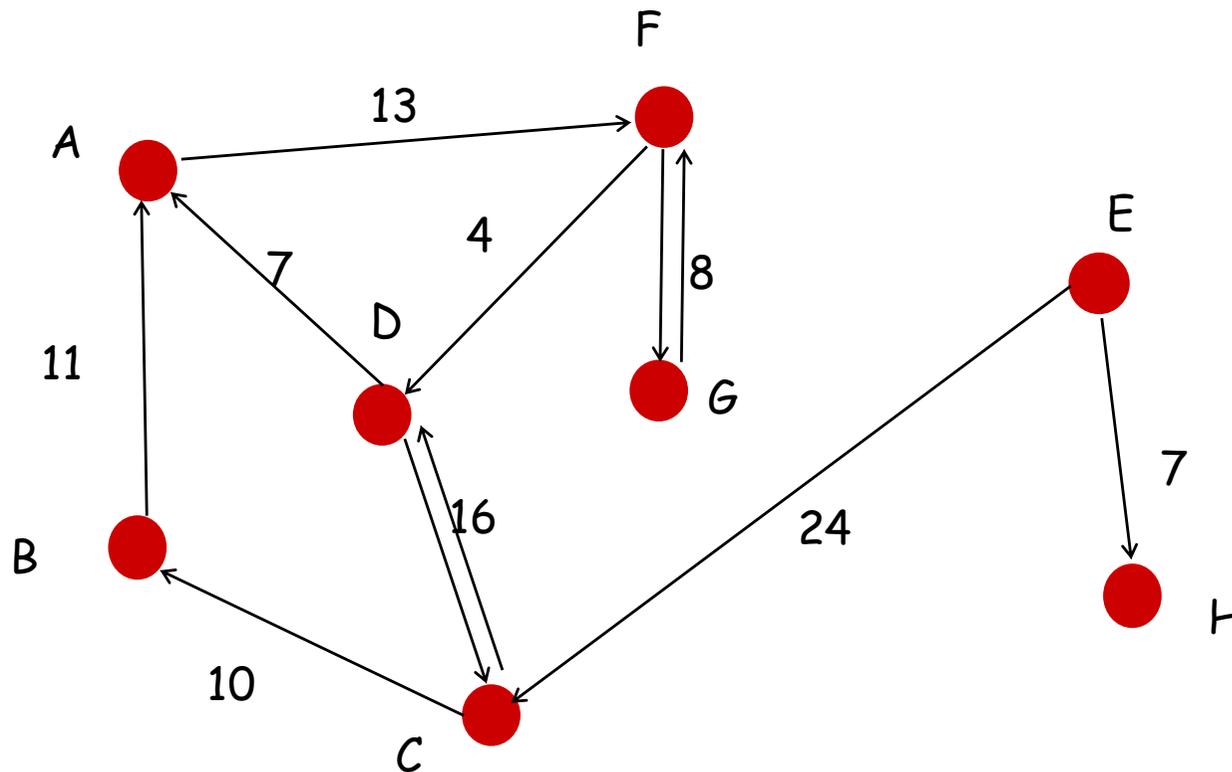
Grafi direzionati

- *Grafi non direzionati* $G = (V, E)$ possono essere visti come un caso particolare degli archi direzionati in cui per ogni arco (u,v) c'è l'arco di direzione opposta (v,u)



Esempio di applicazione

- Archi: strade (a senso unico di circolazione)
- Nodi: intersezioni tra strade
- Pesi archi: lunghezza in km



Numero di archi di un grafo G direzionato

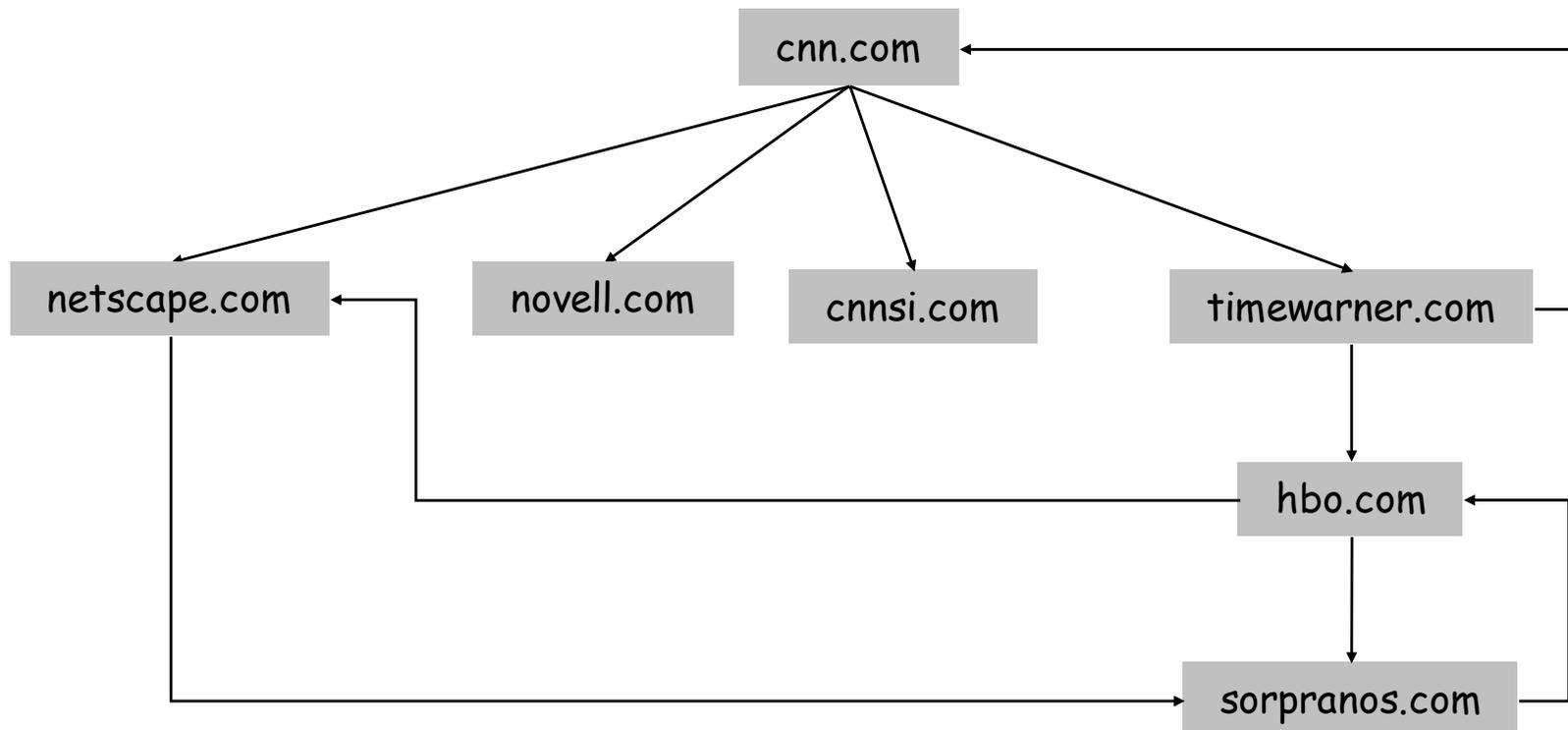
- m = numero di archi di G ; n = numero di nodi di G
- Il numero m di archi di G è al più n^2
- Dim. Il numero di coppie ordinate distinte che si possono formare con n nodi è n^2
 - Posso scegliere il primo nodo dell'arco in n nodi e il secondo in altri n modi (se ammettiamo archi con entrambe le estremità uguali).

Alcune applicazioni dei grafi

<i>Grafo</i>	<i>Nodi</i>	<i>Archi</i>
trasporto	intersezioni di strade	strade
trasporto	aeroporti	voli diretti
comunicazione	computer	cavi di fibra ottica
World Wide Web	web page	hyperlink
rete sociale	persone	relazioni
catena del cibo	specie	predatore-preda
scheduling	task	vincoli di precedenza
circuiti	gate	wire

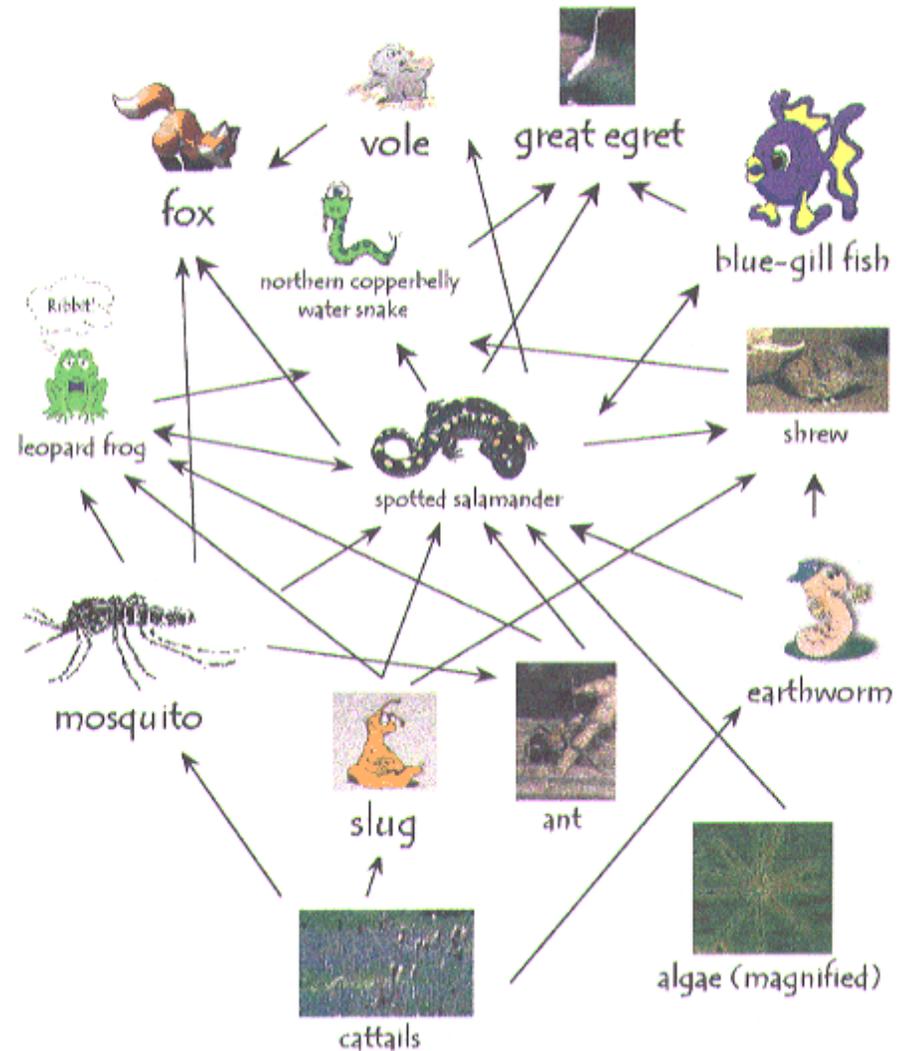
World Wide Web

- Web graph.
 - Nodo: pagina web.
 - Edge: hyperlink da una pagina all'altra.



Ecological Food Web

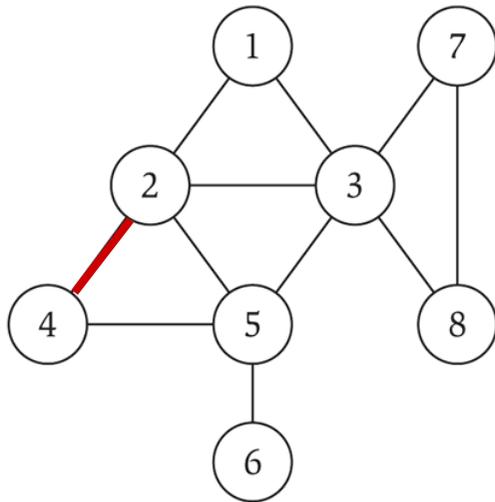
- Food web graph.
 - Nodo = specie.
 - Arco = dalla preda al predatore



Reference: <http://www.twingroves.district96.k12.il.us/Wetlands/Salamander/SalGraphics/salfoodweb.gif>

Rappresentazione di grafi: Matrice di Adiacenza

- **Matrice di adiacenza.** Matrice $n \times n$ con $A_{uv} = 1$ se (u, v) è un arco.
 - Due rappresentazioni di ciascun arco.
 - Spazio proporzionale a n^2 .
 - Controllare se (u, v) è un arco richiede tempo $\Theta(1)$.
 - Identificare gli archi incidenti su un nodo u richiede $\Theta(n)$.
 - Identificare tutti gli archi richiede tempo $\Theta(n^2)$.

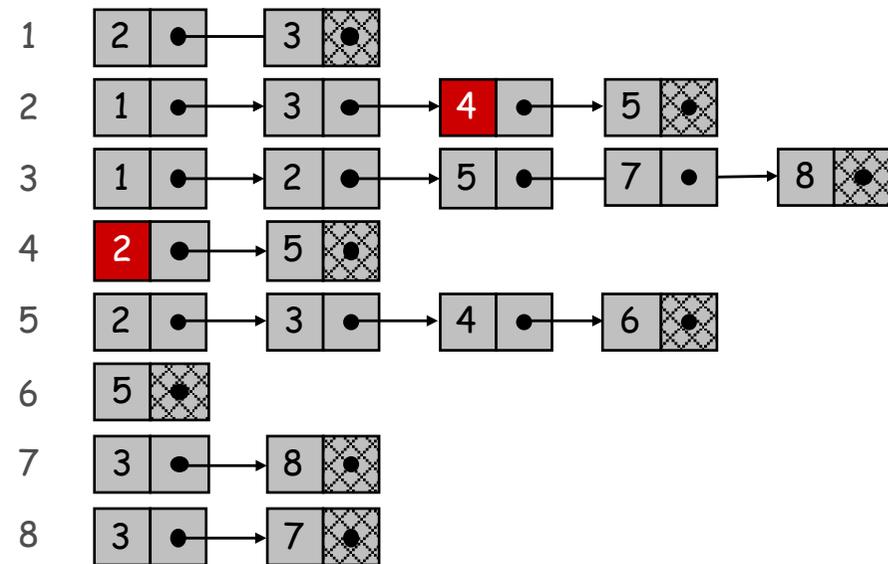
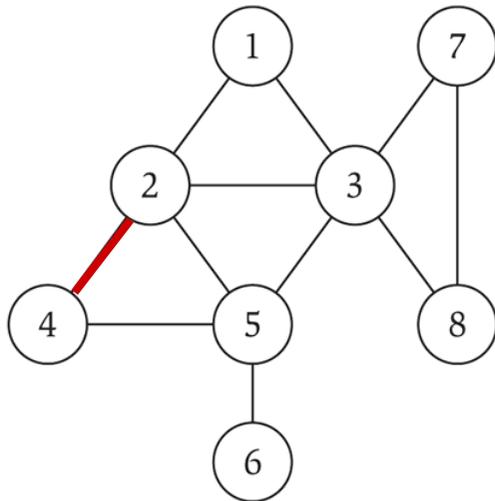


	1	2	3	4	5	6	7	8
1	0	1	1	0	0	0	0	0
2	1	0	1	1	1	0	0	0
3	1	1	0	0	1	0	1	1
4	0	1	0	1	1	0	0	0
5	0	1	1	1	0	1	0	0
6	0	0	0	0	1	0	0	0
7	0	0	1	0	0	0	0	1
8	0	0	1	0	0	0	1	0

Rappresentazione di un grafo: liste di adiacenza

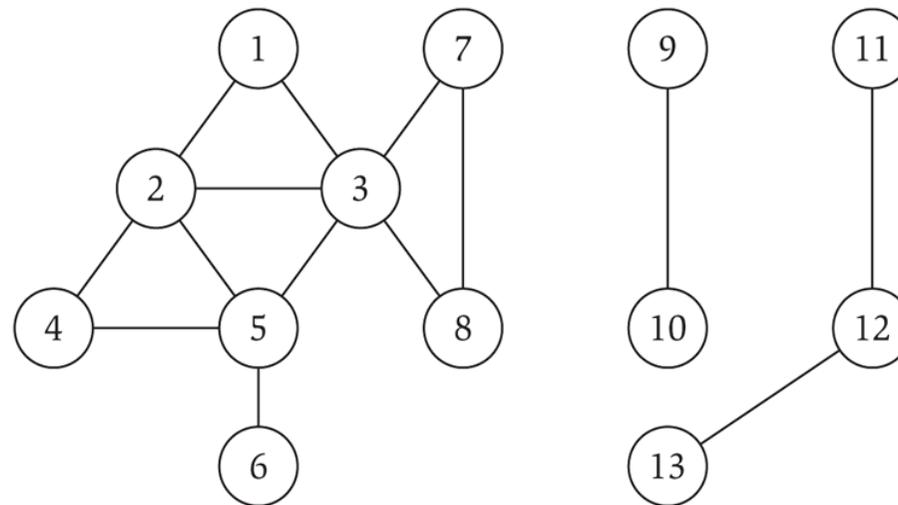
- **Liste di adiacenza.** Array di liste in cui ogni lista è associata ad un nodo.
 - Ad ogni arco corrisponde un elemento della lista.
 - Spazio proporzionale a $m + n$.
 - Controllare se (u, v) è un arco richiede tempo $O(\text{deg}(u))$.
 - Individuare tutti gli archi richiede tempo $\Theta(m + n)$.

Degree (grado) = numero di vicini di u



Percorsi e connettività

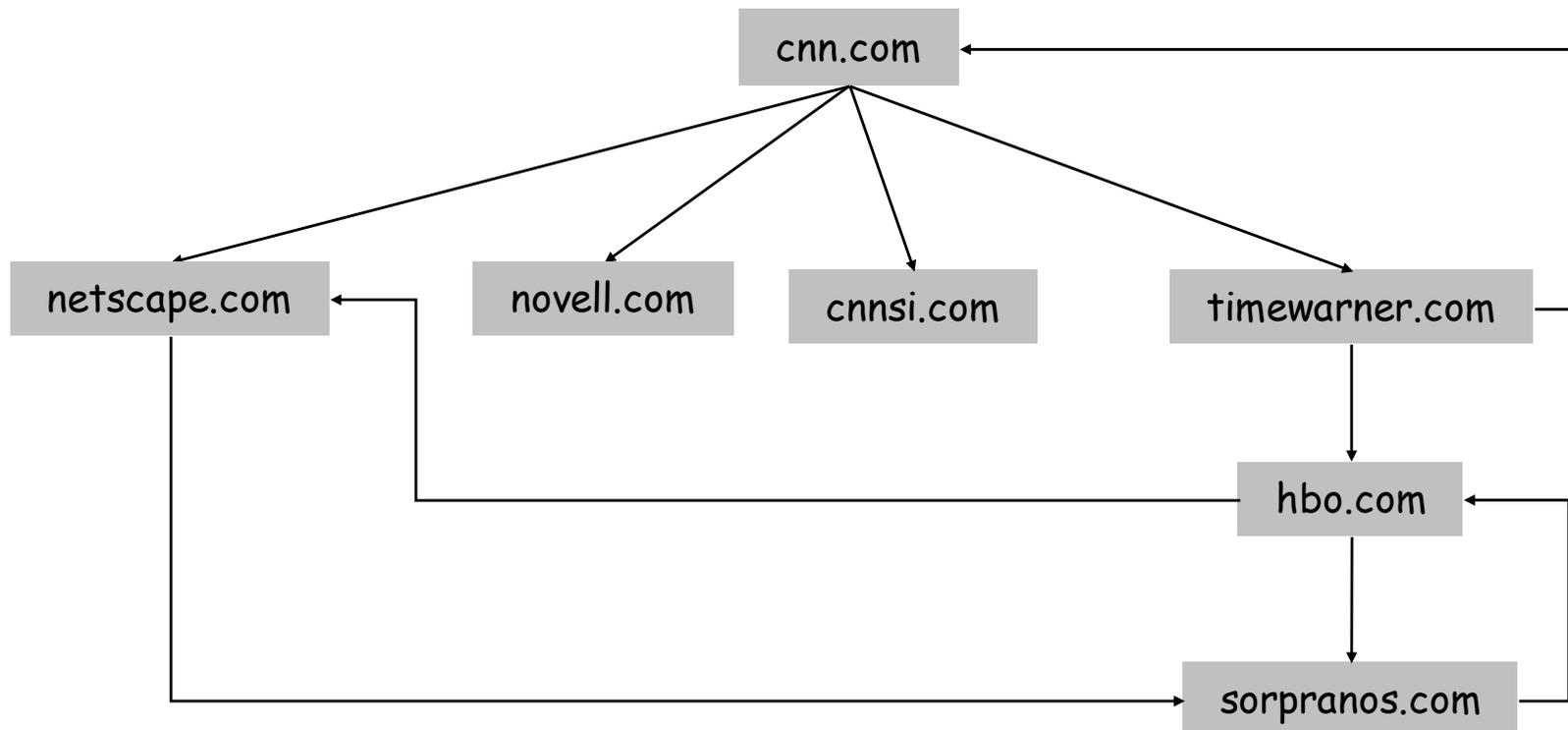
- **Def.** Un percorso in un grafo non direzionato $G = (V, E)$ è una sequenza P di nodi $v_1, v_2, \dots, v_{k-1}, v_k$ con la proprietà che ciascuna coppia di vertici consecutivi v_i, v_{i+1} è unita da un arco in E .
- **Def.** Un percorso è **semplice** se tutti i nodi sono distinti.
- **Def.** Un grafo non direzionato è **connesso** se per ogni coppia di nodi u e v , esiste un percorso tra u e v .



Applicazione del concetto di percorso

- Esempi:

- Web graph.** Voglio capire se è possibile, partendo da una pagina web è seguendo gli hyperlink nelle pagine via via attraversate, arrivare ad una determinata pagina

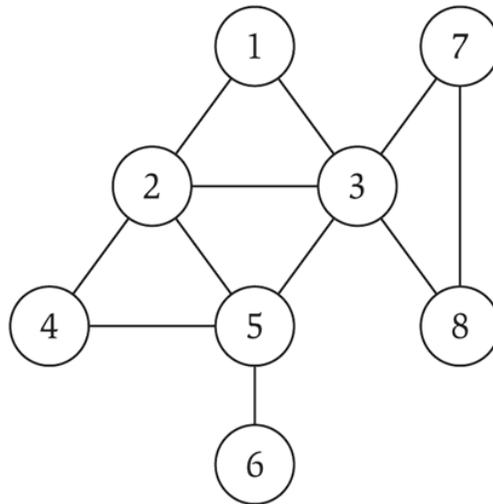


Applicazione del concetto di percorso

- In alcuni casi può essere interessante scoprire il percorso più corto tra due nodi
- **Esempio:**
 - Grafo : rete di trasporti dove i nodi sono gli aeroporti e gli archi i collegamenti diretti tra aeroporti.
 - Voglio arrivare da Napoli a New York facendo il minimo numero di scali.
-

Cicli

- **Def.** Un ciclo è un percorso $v_1, v_2, \dots, v_{k-1}, v_k$ in cui $v_1 = v_k$, $k > 2$, e i primi $k-1$ nodi sono tutti distinti tra di loro



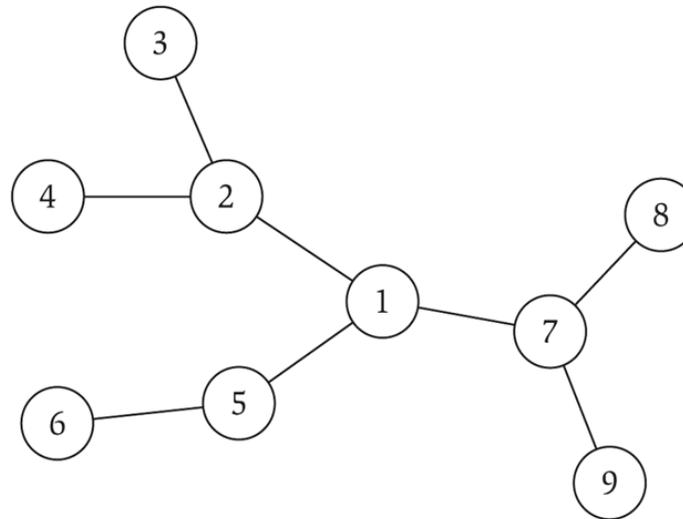
ciclo $C = 1-2-4-5-3-1$

Alberi

- **Def.** Un grafo non direzionato è un **albero (tree)** se è connesso e non contiene cicli
- **Teorema.** Sia G un grafo direzionato con n nodi. Ogni due delle seguenti affermazioni implica la restante affermazione.

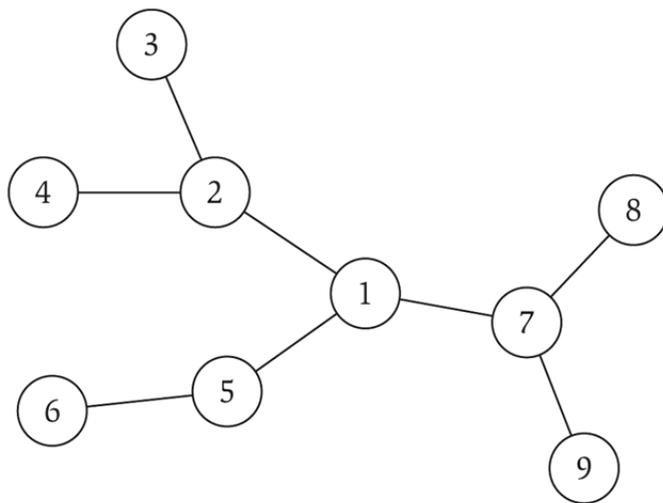
- 1 e 2 \implies 3 ; 1 e 3 \implies 2 ; 2 e 3 \implies 1

1. G è connesso.
 2. G non contiene clicli.
 3. G ha $n-1$ archi.
- } albero

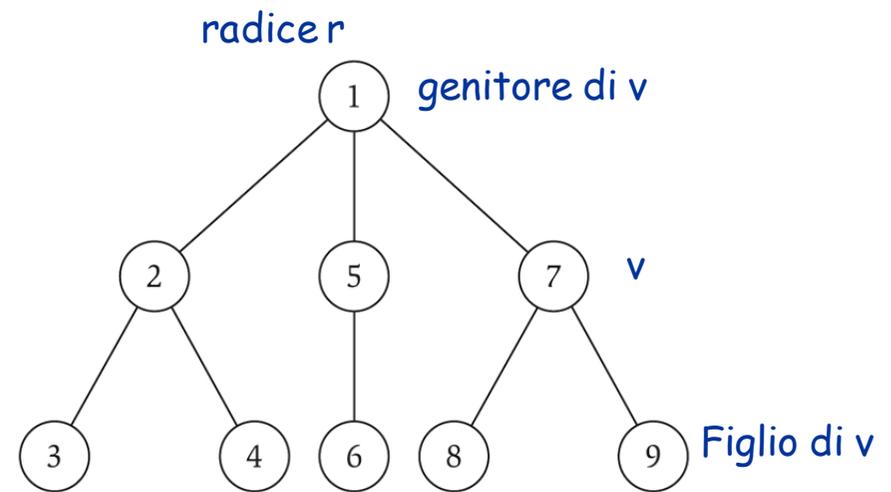


Alberi con radice

- **Albero con radice.** Dato un albero T , si sceglie un nodo radice r e si considerano gli archi di T come orientati a partire da r
- Dato un nodo v di T si dice
 - **Genitore di v :** il nodo che precede v lungo il percorso da r a v
 - **Antenato:** un qualsiasi nodo w lungo il percorso che va da r a v (v viene detto discendente di w)
- **Foglia:** nodo senza discendenti



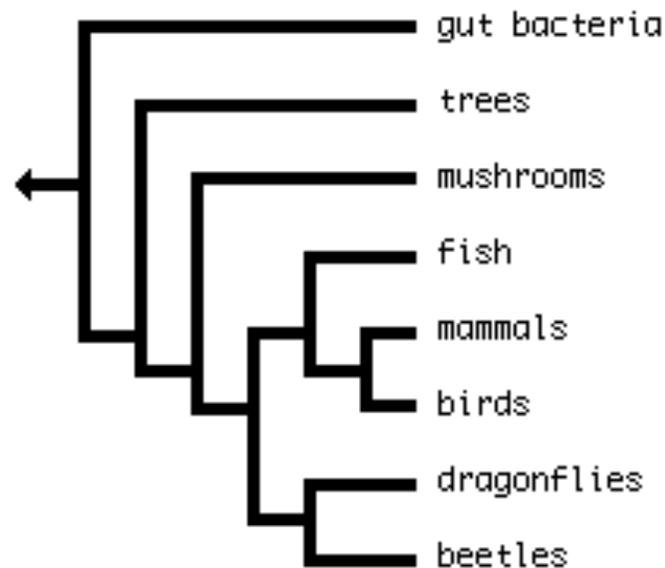
Un albero



Lo stesso albero con radice 1

Importanza degli alberi: rappresentano strutture gerarchiche

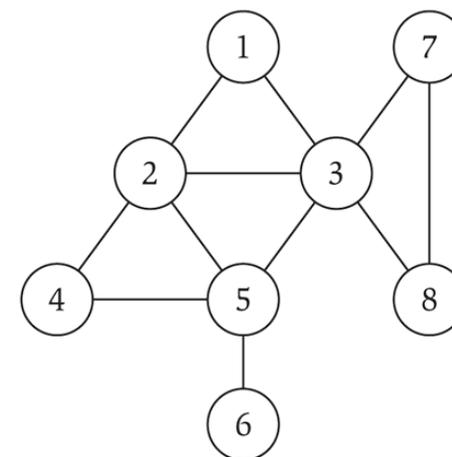
- **Alberi filogenetici.** Descrivono la storia evolutiva delle specie animali.



La filogenesi afferma l'esistenza di una specie ancestrale che diede origine a mammiferi e uccelli ma non alle altre specie rappresentate nell'albero (cioè, mammiferi e uccelli condividono un antenato che non è comune ad altre specie nell'albero). La filogenesi afferma inoltre che tutti gli animali discendono da un antenato non condiviso con i funghi, gli alberi e i batteri, e così via.

Problemi su grafi

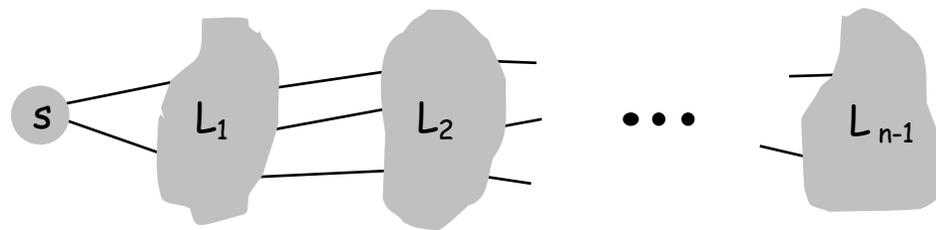
- Problema della connettività tra s e t . Dati due nodi s e t , esiste un percorso tra s e t ?
- Problema del percorso più corto tra s e t . Dati due nodi s e t , qual è la lunghezza del percorso più corto tra s e t ?



- **Applicazioni.**
 - Attraversamento di un labirinto.
 - Erdős number.
 - Minimo numero di dispositivi che devono essere attraversati dai dati in una rete di comunicazione per andare dalla sorgente alla destinazione

Breadth First Search (visita in ampiezza)

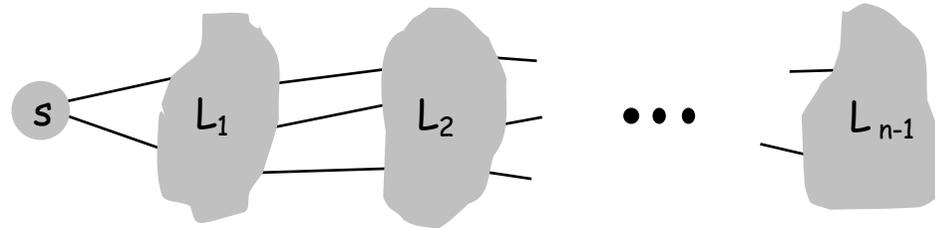
- **BFS.** Explora il grafo a partire da una sorgente s muovendosi in tutte le possibile direzioni e visitando i nodi livello per livello (N.B.: il libro li chiama layer e cioè strati).



- **Algoritmo BFS.**
 - $L_0 = \{ s \}$.
 - $L_1 =$ tutti i vicini di s .
 - $L_2 =$ tutti i nodi che non appartengono a L_0 or L_1 , e che sono uniti da un arco ad un nodo in L_1 .
 - $L_{i+1} =$ tutti i nodi che non appartengono agli strati precedenti e che sono uniti da un arco ad un nodo in L_i .

Breadth First Search

- **Teorema.** Per ogni i , L_i consiste di tutti i nodi a distanza i da s . C'è un percorso da s a t se e solo t appare in qualche livello.



L_1 : livello dei nodi a distanza 1 da s

L_2 : livello dei nodi a distanza 2 da s

...

L_{n-1} : livello dei nodi a distanza $n-1$ da s

Breadth First Search

Pseudocodice

1. BFS(s)

2. $L_0 = \{s\}$

3 For($i=0; i \leq n-2; i++$)

4. $L_{i+1} = \emptyset$;

5. For each nodo u in L_i

6. For each nodo v adiacente ad u

7. if(v non appartiene ad L_0, \dots, L_i)

8. $L_{i+1} = L_{i+1} \cup \{v\}$

9. EndIf

10. Endfor

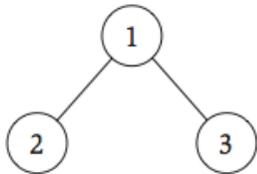
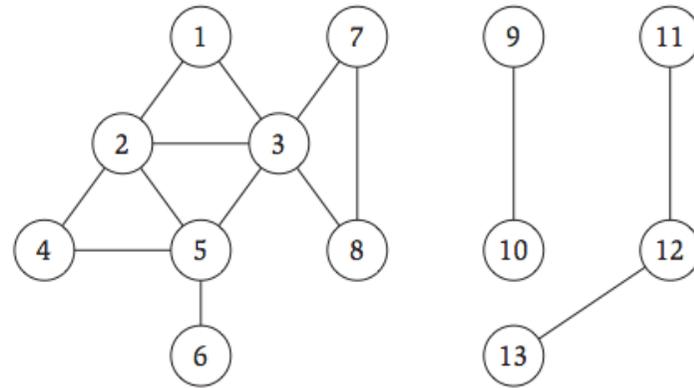
11. Endfor

} queste due linee sono
eseguite $\sum_{u \in V} \text{deg}(u)$ volte

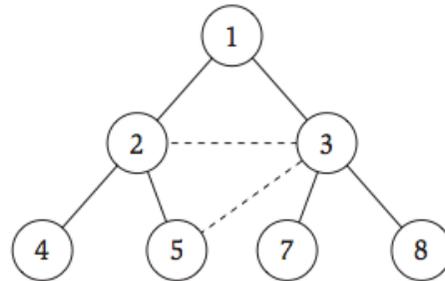
Occorre un modo per capire se un nodo è già stato visitato in precedenza. Il tempo di esecuzione dipende dal modo scelto, da come è implementato il grafo e da come sono rappresentati gli insiemi L_i che rappresentano i livelli

Esempio di esecuzione di BFS

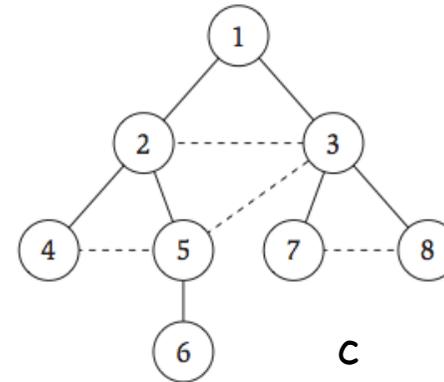
G



a



b



c

- $L_0 = \{1\}$
- a. $L_1 = \{2, 3\}$
- b. $L_2 = \{4, 5, 7, 8\}$
- c. $L_3 = \{6\}$

Breadth First Search Tree (Albero BFS)

- **Proprietà.** L'algoritmo BFS produce un albero che ha come radice la sorgente s e come nodi tutti i nodi del grafo raggiungibili da s .
- **L'albero si ottiene in questo modo:**
- Consideriamo il momento in cui un vertice v viene scoperto, e cioè il momento in cui visitato per la prima volta.
 - Ciò avviene durante l'esame dei vertici adiacenti ad un certo vertice u di un certo livello L_i (linea 6).
 - In questo momento, oltre ad aggiungere v al livello L_{i+1} (linea 8), aggiungiamo l'arco (u,v) e il nodo v all'albero

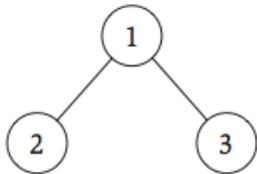
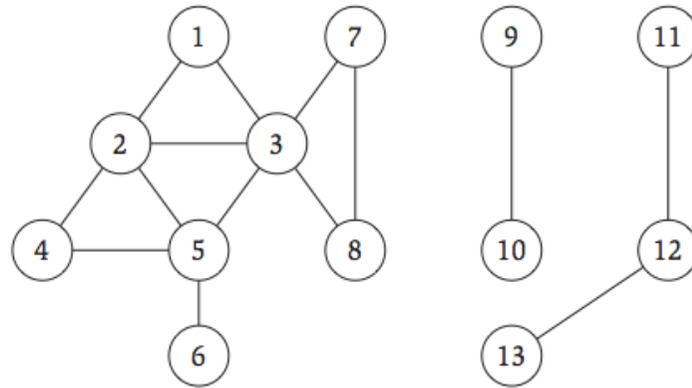
Implementazione di BFS

- Ciascun insieme L_i è rappresentato da una lista $L[i]$
- Usiamo un array di valori booleani *Discovered* per associare a ciascun nodo il valore vero o falso a seconda che sia già stato scoperto o meno
- Durante l'algoritmo costruiamo anche l'albero BFS

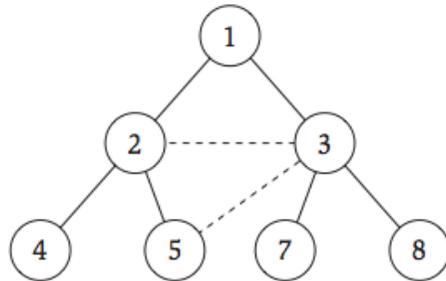
1. **BFS(s):**
2. Poni $\text{Discovered}[s] = \text{true}$ e $\text{Discovered}[v] = \text{false}$ per tutti gli altri v
3. Inizializza $L[0]$ in modo che contenga solo s
4. Poni il contatore dei livelli $i = 0$
5. Inizializza il BFS tree T con un albero vuoto
6. **While** $L[i]$ non è vuota // $L[i]$ è vuota se non ci sono
7. Inizializza $L[i+1]$ con una lista vuota // nodi raggiungibili da $L[i-1]$
8. **For each** $u \in L[i]$
9. Considera ogni arco (u, v) incidente su u
10. **If** $\text{Discovered}[v] = \text{false}$ **then**
11. Poni $\text{Discovered}[v] = \text{true}$
12. Inserisci v in $L[i+1]$
13. Aggiungi l'arco (u, v) all'albero T
14. **Endif**
15. **Endfor**
16. $i = i + 1$
17. **Endwhile**

Esempio di esecuzione di BFS

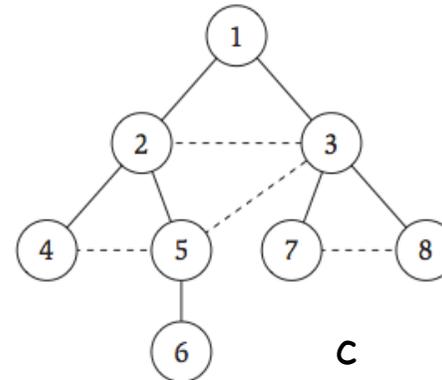
G



a



b



c

$L_0 = \{1\}$

a. $L_1 = \{2,3\}$ aggiunge gli archi (1,2) e (1,3) all'albero

b. $L_2 = \{4,5,7,8\}$ aggiunge gli archi (2,4), (2,5), (3,7), (3,8) all'albero

c. $L_3 = \{6\}$ aggiunge l'arco (5,6) all'albero

Analisi di BFS nel caso in cui il grafo è rappresentato con liste di adiacenza

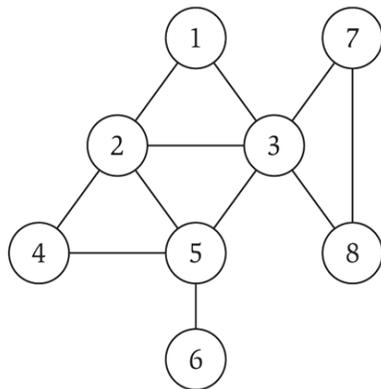
1. BFS(s):
2. Poni $Discovered[s] = true$ e $Discovered[v] = false$ per tutti gli altri v $O(n)$
3. Inizializza $L[0]$ in modo che contenga solo s
4. Poni il contatore dei livelli $i = 0$
5. Inizializza il BFS tree T con un albero vuoto
6. **While** $L[i]$ non è vuota $\left\{ \begin{array}{l} \text{Al più } n-1 \text{ volte} \\ O(1) \end{array} \right.$
7. Inizializza $L[i+1]$ con una lista vuota $O(n)$
8. **For each** $u \in L[i]$ $\left\{ \begin{array}{l} \text{Sul totale di tutte le iterazioni del while, al più } n \text{ volte} \\ \text{Sul totale di tutte le iterazioni dei cicli più esterni, al più } 2m \text{ volte.} \end{array} \right.$ $O(m)$
9. Considera ogni arco (u, v) incidente su u
10. **If** $Discovered[v] = false$ **then**
11. Poni $Discovered[v] = true$
12. Inserisci v in $L[i+1]$
13. Aggiungi l'arco (u, v) all'albero T
14. **Endif**
15. **Endfor**
16. $i=i+1$
17. **Endwhile**

Algoritmo è $O(n+m)$

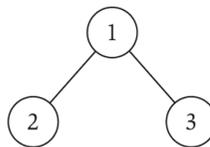
For each più esterno in totale viene eseguito al più n volte in quanto ogni nodo appartiene ad una sola lista L_i
For each più interno in totale viene eseguito $\sum_{i=0}^n \sum_{u \in L[i]} deg(u) \leq \sum_{u \in V} deg(u) \leq 2m$ volte

Breadth First Search Tree

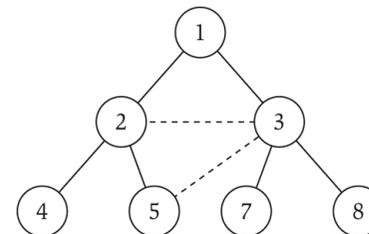
- **Proprietà.** Sia T un albero BFS di $G = (V, E)$, e sia (x, y) un arco di G . I livelli di x e y differiscono di al più di 1.
- **Dim.** Sia L_i il livello di x ed L_j quello di y . Supponiamo senza perdere di generalità che x venga scoperto prima di y cioè che $i \leq j$. Se $i = j$ la proprietà è banalmente soddisfatta. Supponiamo quindi che $i < j$ e consideriamo il momento in cui l'algoritmo esamina gli archi incidenti su x . Tra gli archi esaminati c'è anche (x, y) e poichè y non è stato ancora scoperto (altrimenti $j \leq i$), y viene inserito in L_{i+1} per cui $j = i + 1$.



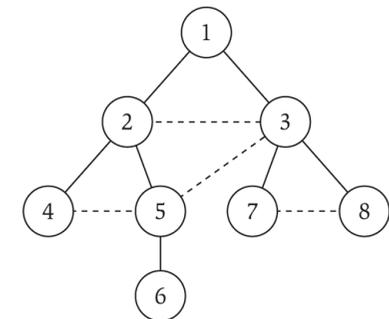
G



(a)



(b)



(c)

Implementazione di BFS con coda FIFO

- L'algoritmo BFS si presta ad essere implementate con un coda
- Ogni volta che viene scoperto un nodo u , il nodo u viene inserito nella coda
- Vengono esaminati gli archi incidenti sul nodo al front della coda

BFS(s)

1. Inizializza Q con una coda vuota
2. Poni $Discovered[s] = true$ e $Discovered[v] = false$ per tutti gli altri v
3. Inserisci s in coda a Q con una enqueue
4. While(Q non è vuota)
5. estrai il front di Q con una deque e ponilo in u
6. For each arco (u,v) incidente su u
7. If($Discovered[v]=false$)
8. Poni $Discovered[v]= true$
9. aggiungi v in coda a Q con una enqueue
10. aggiungi (u,v) al BFS tree
11. Endif
12. Endwhile
13. Endwhile

Depth first search (visita in profondità)

- La visita in profondità riproduce il comportamento di una persona che esplora un labirinto di camere interconnesse
 - La persona parte dalla prima camera (nodo s) e si sposta in una delle camere accessibili dalla prima (nodo adiacente ad s), di lì si sposta in una delle camere accessibili dalla seconda camera visitata e così via fino a che raggiunge una camera da cui non è possibile accedere a nessuna altra camera non ancora visitata. A questo punto torna nella camera precedentemente visitata e di lì prova a raggiungere nuove camere.

Depth first search (visita in profondità)

- La visita DFS parte dalla sorgente s e si spinge in profondità fino a che non è più possibile raggiungere nuovi nodi.
 - La visita parte da s , segue uno degli archi uscenti da s ed esplora il vertice v a cui porta l'arco.
 - Una volta in v , l'algoritmo segue uno degli archi uscenti da v . Se l'arco porta in un vertice w non ancora esplorato allora l'algoritmo esplora w
 - Uno volta in w segue uno degli archi uscenti da w e così via fino a che non arriva in un nodo del quale sono già stati esplorati tutti i vicini.
 - A questo punto l'algoritmo fa **backtrack** (torna indietro) fino a che torna in un vertice a partire dal quale può visitare un vertice non ancora esplorato in precedenza.

Depth first search: pseudocodice

DFS(u):

```
Mark  $u$  as "Explored" and add  $u$  to  $R$ 
For each edge  $(u, v)$  incident to  $u$ 
    If  $v$  is not marked "Explored" then
        Recursively invoke DFS( $v$ )
    Endif
Endfor
```

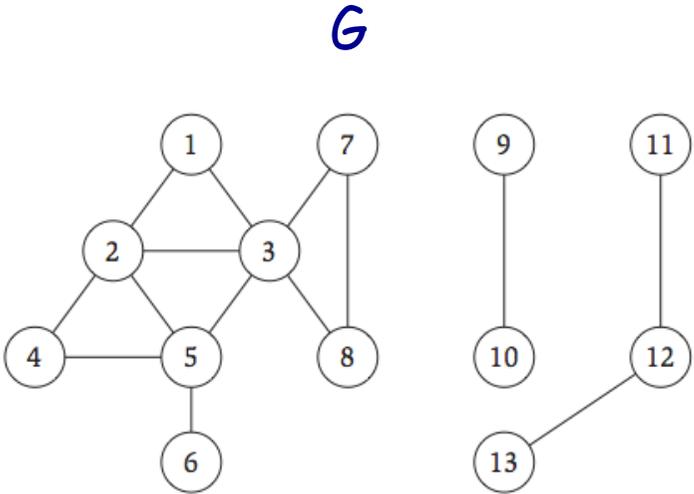
R = insieme dei vertici raggiunti

Analisi:

Ciascuna visita ricorsiva richiede tempo $O(1)$ per marcare u e aggiungerlo ad R e tempo $O(\text{deg}(u))$ per eseguire il for.

Se inizialmente invochiamo DFS su un nodo s , allora DFS viene invocata ricorsivamente su tutti i nodi raggiungibili a partire da s . Il costo totale è quindi $\sum_{u \in V} O(1) + \sum_{u \in V} O(\text{deg}(u)) = O(n) + O(m) = O(n + m)$

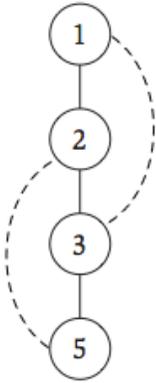
Esempio di esecuzione di DFS



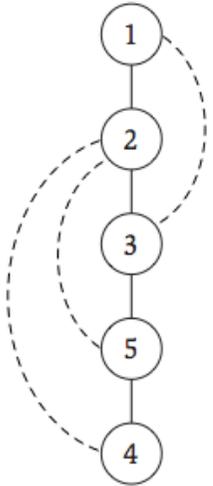
(a)



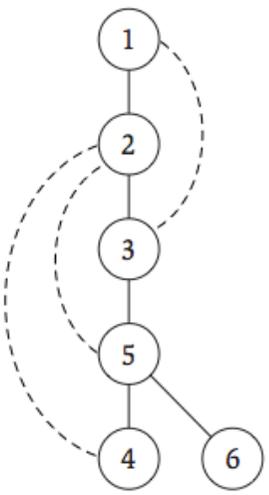
(b)



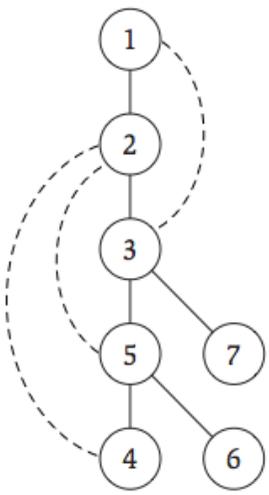
(c)



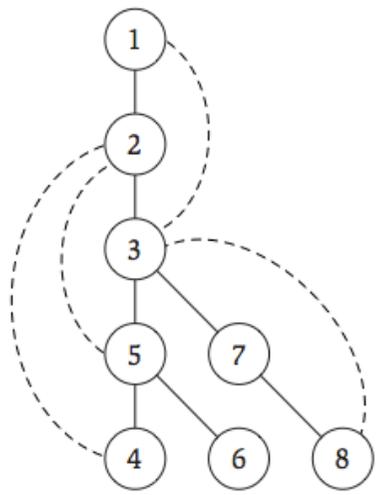
(d)



(e)



(f)

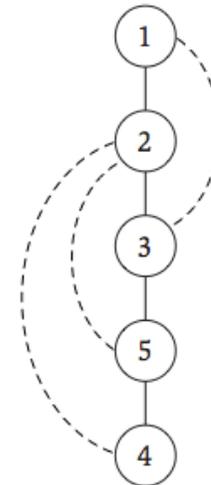
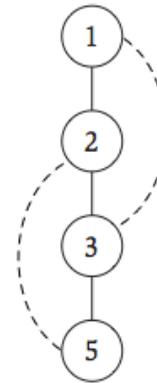
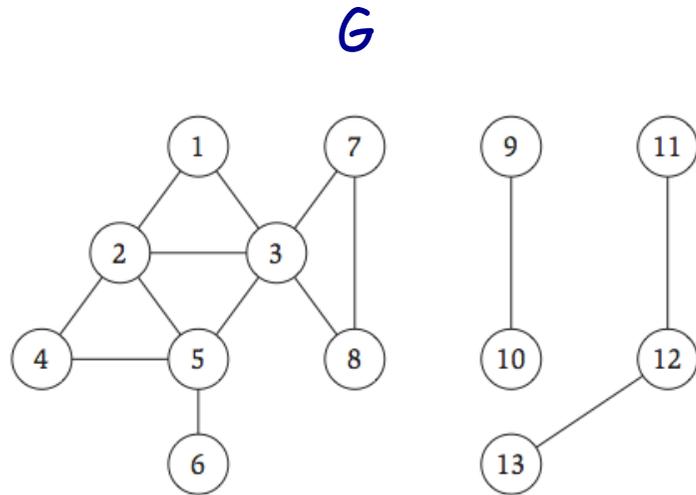


(g)

Depth First Search Tree (Albero DFS)

- **Proprietà.** L'algoritmo DFS produce un albero che ha come radice la sorgente s e come nodi tutti i nodi del grafo raggiungibili da s .
- **L'albero si ottiene in questo modo:**
- Consideriamo il momento in cui viene invocata $DFS(v)$
 - Ciò avviene durante l'esecuzione di $DFS(u)$ per un certo nodo u . In particolare durante l'esame dell'arco (u,v) nella chiamata $DFS(u)$.
 - In questo momento, aggiungiamo l'arco (u,v) e il nodo v all'albero

Esempio di albero DFS



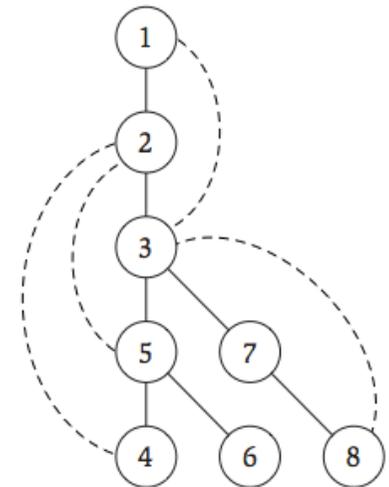
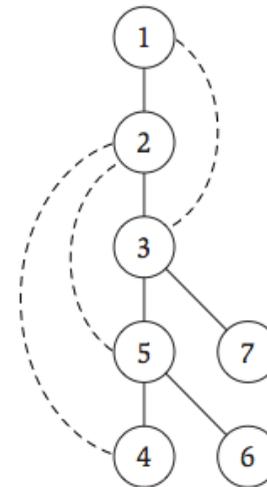
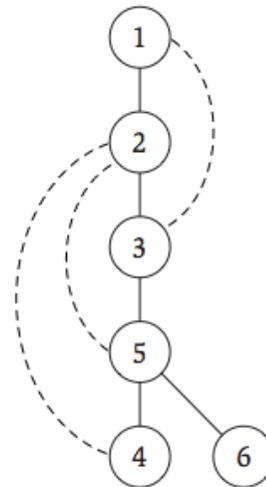
(a)

(b)

(c)

(d)

Gli archi non tratteggiati fanno parte del DFS tree.



(e)

(f)

(g)

Albero DFS

- **Proprietà.** Per una data chiamata ricorsiva $DFS(u)$, tutti i nodi che vengono etichettati come "Esplorati" tra l'inizio e la fine della chiamata $DFS(u)$, sono discendenti di u nell'albero DFS.
- **Proprietà.** Sia T un albero DFS e siano x e y due nodi di T collegati dall'arco (x,y) in G . Se (x,y) non è un arco di T allora si ha che x e y sono l'uno antenato dell'altro in T .
- **Dim.** Supponiamo senza perdere di generalità che $DFS(x)$ venga invocata prima di $DFS(y)$. Ciò vuol dire che quando viene invocata $DFS(x)$, y non è ancora etichettato come "Esplorato".
La chiamata $DFS(x)$ esamina l'arco (x,y) e per ipotesi non inserisce (x,y) in T . Ciò si verifica solo se y è già stato etichettato come "Esplorato". Siccome y non era etichettato come "Esplorato" all'inizio di $DFS(x)$ vuol dire è stato esplorato tra l'inizio e la fine della chiamata $DFS(x)$.
- La proprietà precedente implica che y è discendente di x .

Implementazione di DFS mediante uno stack

DFS(*s*):

Initialize *S* to be a stack with one element *s*

While *S* is not empty

 Take a node *u* from *S*

 If Explored[*u*] = false then

 Set Explored[*u*] = true

 For each edge (*u*, *v*) incident to *u*

 Add *v* to the stack *S*

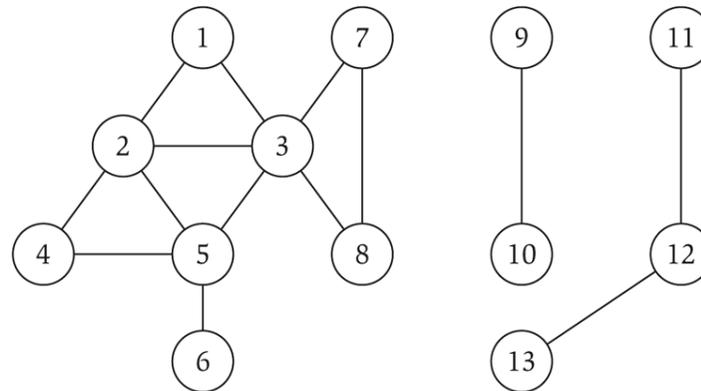
 Endfor

 Endif

Endwhile

Componente connessa

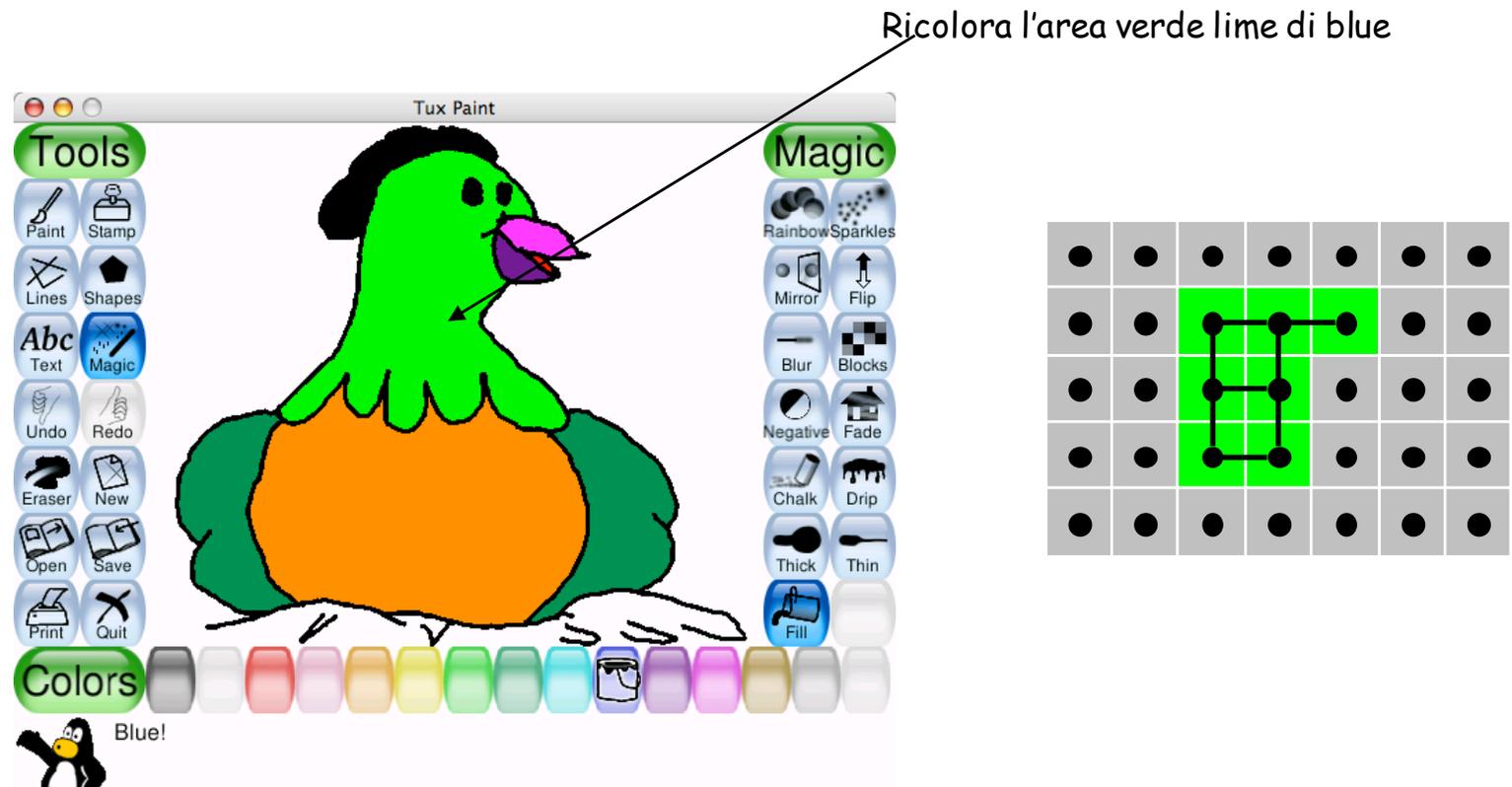
- **Componente connessa** . Sottoinsieme di vertici tale per ciascuna coppia di vertici u e v esiste un percorso tra u e v
- **Componente connessa contenente s** . Formata da tutti i nodi raggiungibili da s



- **Componente connessa contenente il nodo 1** è $\{ 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8 \}$.

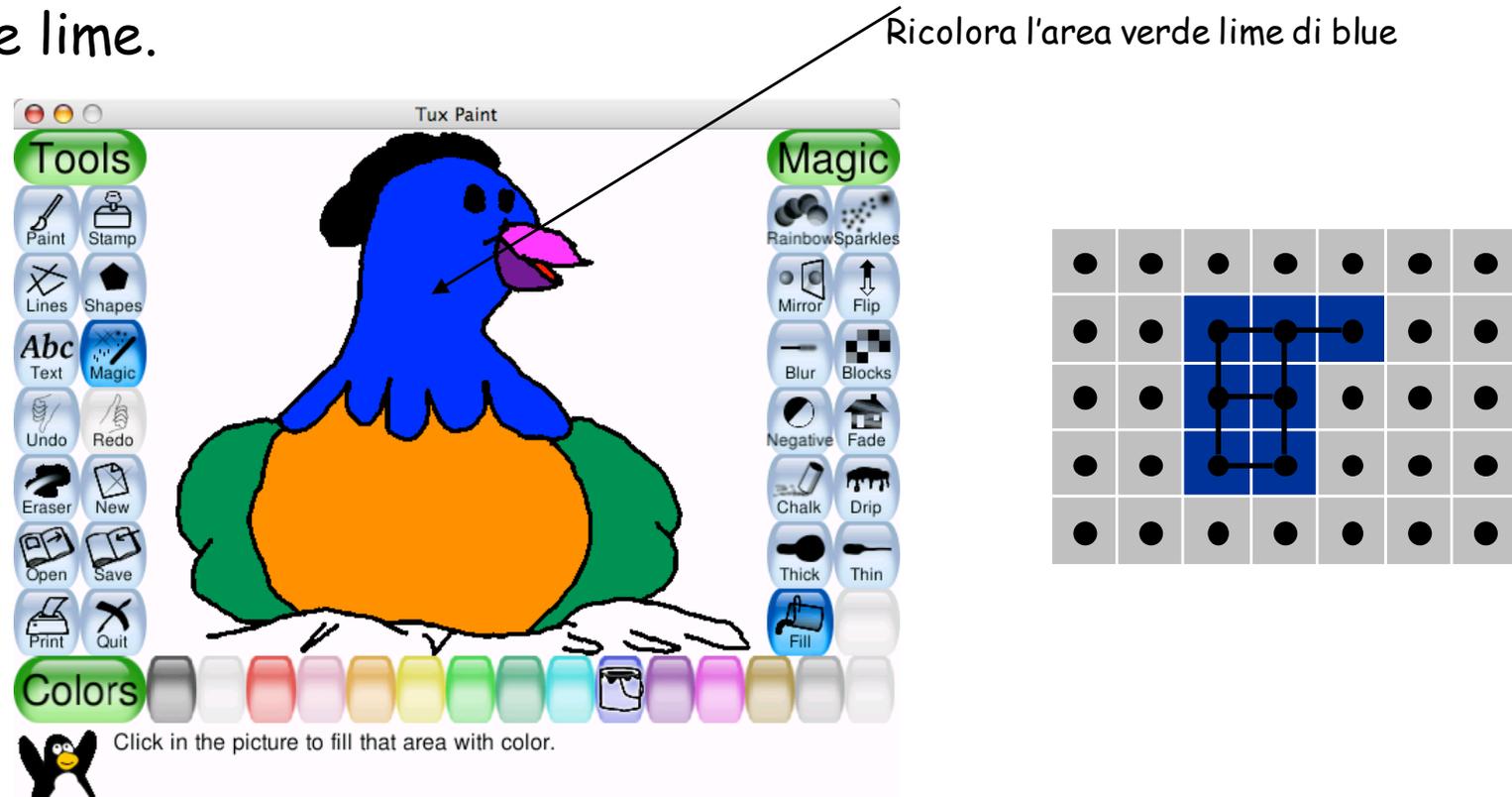
Flood Fill

- **Flood fill.** Data un'area di pixel di colore verde lime in un'immagine, cambia il colore dell'area di pixel vicini di colore verde lime in blu.
- **Nodo:** pixel.
- **Arco:** due pixel vicini di colore verde lime.
- **Area di pixel vicini:** componente connessa di pixel di colore verde lime.



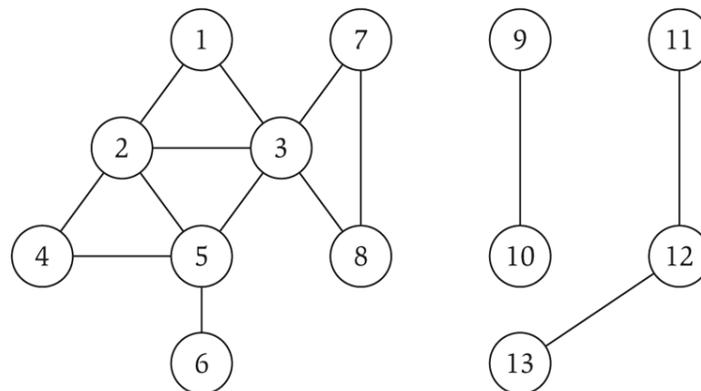
Flood Fill

- **Flood fill.** Data un'area di pixel di colore verde lime in un'immagine, cambia il colore dell'area di pixel vicini di colore verde lime in blu.
- **Nodo:** pixel.
- **Arco:** due pixel vicini di colore verde lime
- **Area di pixel vicini:** componente connessa di pixel di colore verde lime.



Componente connessa

- **Componente connessa contenente s .** Trova tutti i nodi raggiungibili da s
- **Come trovarla.** Esegui BFS o DFS utilizzando s come sorgente
- **Insieme di tutte le componenti connesse.** Trova tutte le componenti connesse
- **Esempio: il grafo sottostante ha tre componenti connesse**



Insieme di tutte componenti connesse

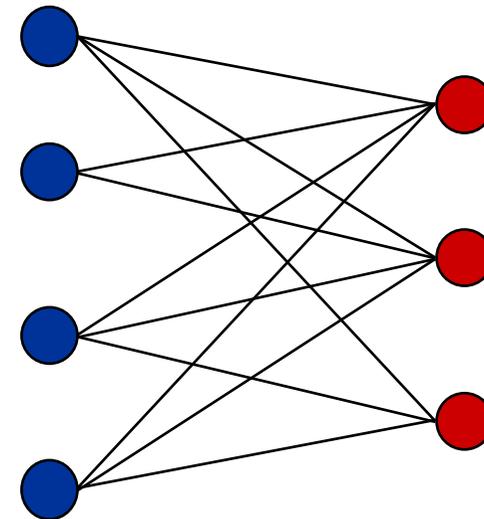
- **Teorema.** Per ogni due nodi s e t di un grafo, le loro componenti connesse o sono uguali o disgiunte
- **Dim.**
- **Caso 1.** esiste un percorso tra s e t . In questo caso ogni nodo u raggiungibile da s è anche raggiungibile da t (basta andare da t ad s e da s ad u) e ogni nodo u raggiungibile da t è anche raggiungibile da s (basta andare da s ad t e da t ad u). Ne consegue che un nodo u è nella componente connessa di s se e solo se è anche in quella di t e quindi le componenti connesse di s e t sono uguali.
- **Caso 2.** non esiste un percorso tra s e t . In questo caso non può esserci un nodo che appartiene sia alla componente connessa di s che a quella di t . Se esistesse un tale nodo v questo sarebbe raggiungibile sia da s che da t e quindi potremmo andare da s a v e poi da v ad t . Ciò contraddice l'ipotesi che non c'è un percorso tra s e t .

Insieme di tutte componenti connesse

- Il teorema precedente implica che le componenti connesse di un grafo sono a due a due disgiunte.
 - Algoritmo per trovare l'insieme di tutte le componenti connesse
 - AllComponents(G)
 - For each node u of G
 - If Discovered[u]= false
 - BFS(u)
 - Endif
 - Endfor
- $O(n+m)$
- Possiamo usare al posto della BFS la DFS e al posto dell'array Discovered l'array Explored

Grafi bipartiti

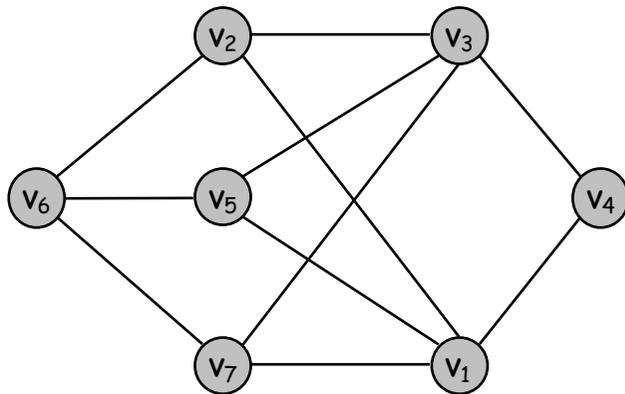
- **Def.** Un grafo non direzionato è **bipartito** se l'insieme di nodi può essere partizionato in due sottoinsiemi X e Y tali che ciascun arco del grafo ha una delle due estremità in X e l'altra in Y
 - Possiamo colorare i nodi con due colori (ad esempio, rosso e blu) in modo tale che ogni arco ha un'estremità rossa e l'altra blu.
- **Applicazioni.**
 - Matrimoni stabili: uomini = rosso, donna = blu.
 - Scheduling: macchine = rosso, job = blu.



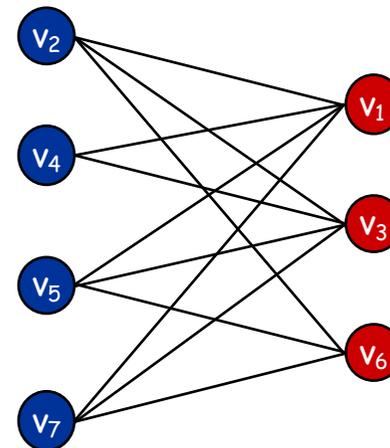
Un grafo bipartito

Testare se un grafo è bipartito

- **Testare se un grafo è bipartito.** Dato un grafo G , vogliamo scoprire se è bipartito.
 - Molti problemi su grafi diventano:
 - Più facili se il grafo sottostante è bipartito (matching: sottoinsieme di archi tali che non hanno estremità in comune)
 - Trattabili se il grafo è bipartito (max insieme indipendente)



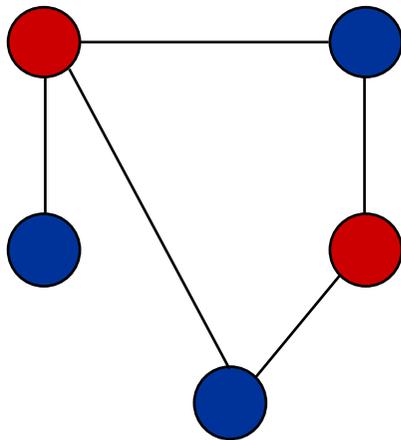
Un grafo bipartito G



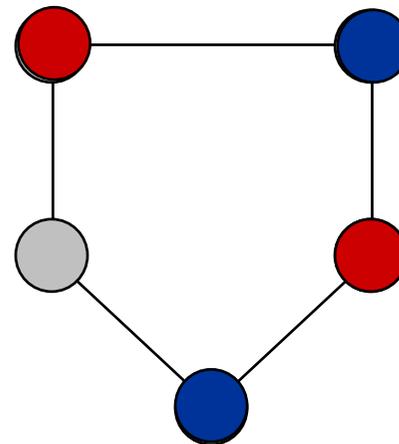
Modo alternativo di disegnare G

Grafi bipartiti

- **Lemma.** Se un grafo G è bipartito, non può contenere un ciclo dispari (formato da un numero dispari di archi)
- **Dim.** Non è possibile colorare di rosso e blu i nodi su un ciclo dispari in modo che ogni arco abbia le estremità di diverso colore.



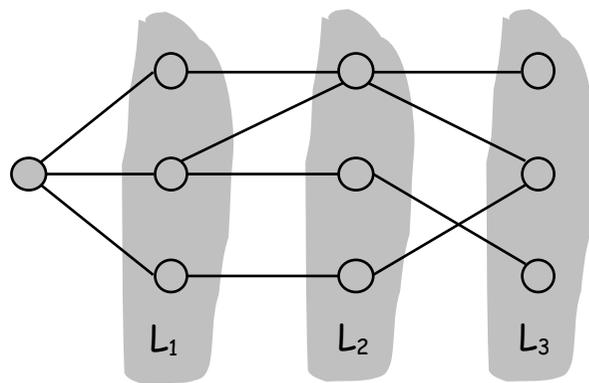
bipartito
(2-colorabile)



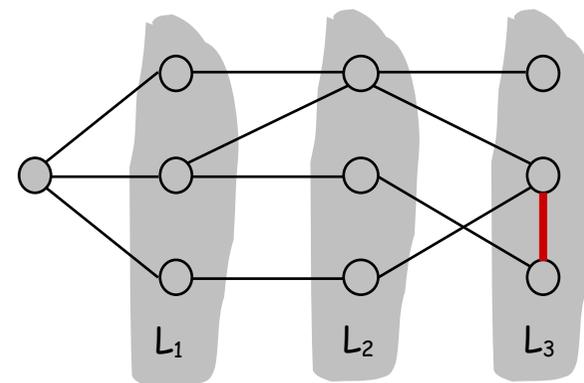
Non bipartito
(non 2-colorabile)

Grafi bipartiti

- **Osservazione.** Sia G un grafo connesso e siano L_0, \dots, L_k i livelli prodotti da un'esecuzione di BFS a partire dal nodo s . Può avvenire o che si verifichi la (i) o la (ii)
 - (i) Nessun arco di G collega due nodi sullo stesso livello
 - (ii) Un arco di G collega due nodi sullo stesso



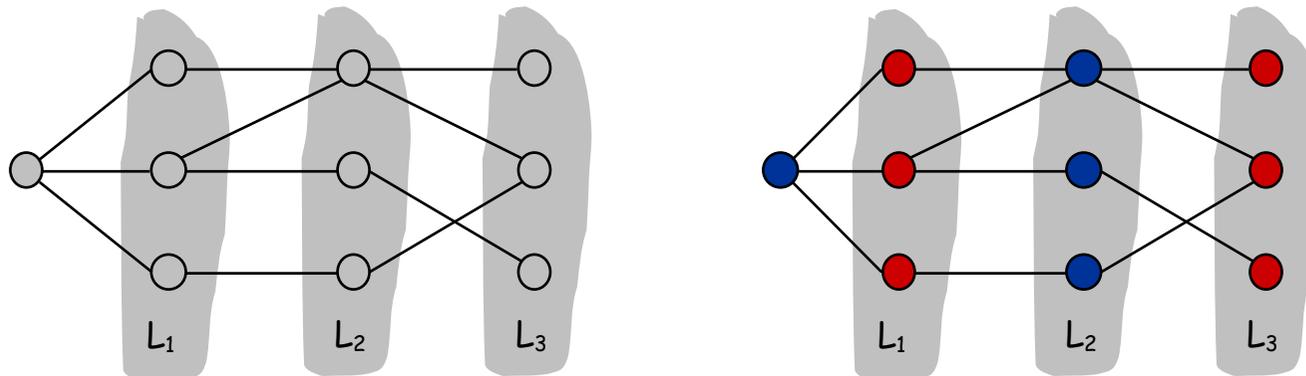
Case (i)



Case (ii)

Grafi Bipartiti

- Nel caso (i) il grafo è bipartito.
- Dim. Tutti gli archi collegano nodi in livelli consecutivi (per la proprietà sulla distanza dei nodi adiacenti nel BFS tree). Quindi se coloro i livelli di indice pari di rosso e quelli di indice dispari di blu, ho che le estremità di ogni arco sono di colore diverso.

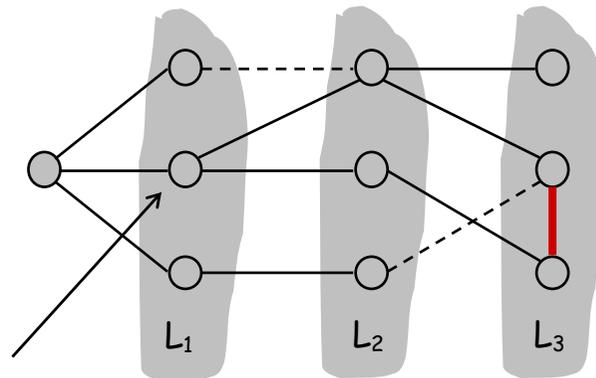


Caso (i)

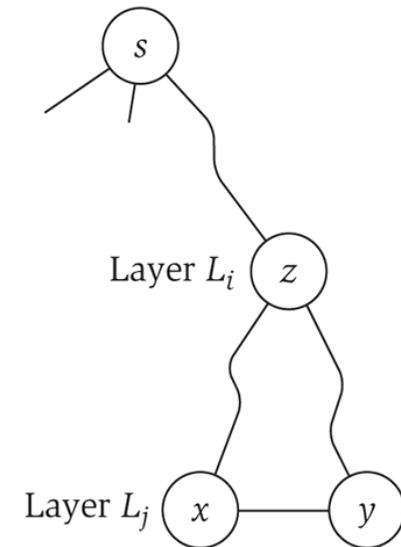
Grafi Bipartiti

Nel caso (ii) il grafo non è bipartito.

Dim. Il grafo contiene un ciclo dispari: supponiamo che esiste l'arco (u,v) tra i vertici u e v di L_i . Indichiamo con z l'antenato comune ad u e v nell'albero BFS che si trova più vicino a u e v . Sia L_j il livello in cui si trova z . Possiamo ottenere un ciclo dispari del grafo prendendo il percorso seguito dalla BFS da z a u ($i-j$ archi), quello da z a v ($i-j$ archi) e l'arco (u,v) . In totale il ciclo contiene $2(i-j)+1$ archi.



Antenato comune più vicino (lowest common ancestor)



Algoritmo che usa BFS per determinare se un grafo è bipartito

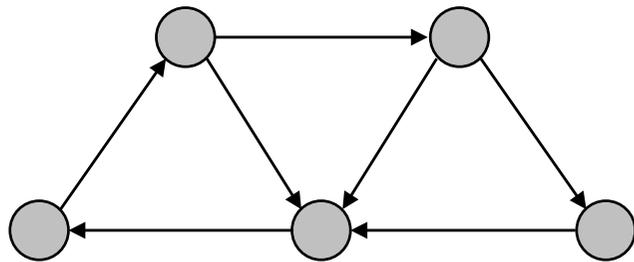
- Modifichiamo BFS come segue:
- Usiamo un array *Color* per assegnare i colori ai nodi
- Ogni volta che aggiungiamo un nodo *v* alla lista *L[i+1]* poniamo *Color[v]* uguale a rosso se *i+1* è pari e uguale a blu altrimenti
- Alla fine esaminiamo tutti gli archi per vedere se c'è ne è uno con le estremità dello stesso colore. Se c'è concludiamo che *G* non è bipartito; altrimenti concludiamo che *G* è bipartito.
- Tempo: $O(n+m)$

Visita di grafi direzionati

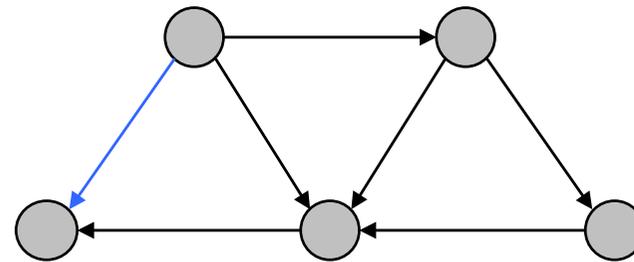
- **Raggiungibilità con direzione.** Dato un nodo s , trova tutti i nodi raggiungibili da s .
- **Il problema del più corto percorso diretto da s a t .** Dati due nodi s e t , qual è la lunghezza del percorso più corto da s a t ?
- **Visita di un grafo.** La BFS si estende naturalmente ai grafi direzionati.
 - Quando si esaminano gli archi incidenti su un certo vertice u , si considerano solo quelli uscenti da u .
- **Web crawler.** Comincia dalla pagina web s . Trova tutte le pagine raggiungibili a partire da s , sia direttamente che indirettamente.

Connettività forte

- **Def.** I nodi u e v sono **mutualmente raggiungibili** se c'è un percorso da u a v e anche un percorso da v a u .
- **Def.** Un grafo è **fortemente connesso** se ogni coppia di nodi è mutualmente raggiungibile



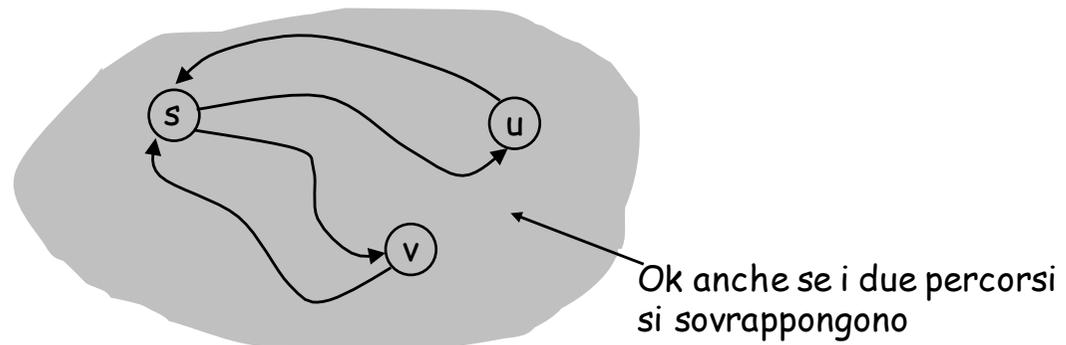
Fortemente connesso



Non fortemente connesso

Connettività forte

- **Lemma.** Sia s un qualsiasi nodo di G . G è fortemente connesso se e solo se ogni nodo è raggiungibile da s ed s è raggiungibile da ogni nodo.
- **Dim.** \Rightarrow Segue dalla definizione.
- **Dim.** \Leftarrow Un percorso da u a v si ottiene concatenando il percorso da u ad s con il percorso da s a v . Un percorso da v ad u si ottiene concatenando il percorso da v ad s con il percorso da s ad u .

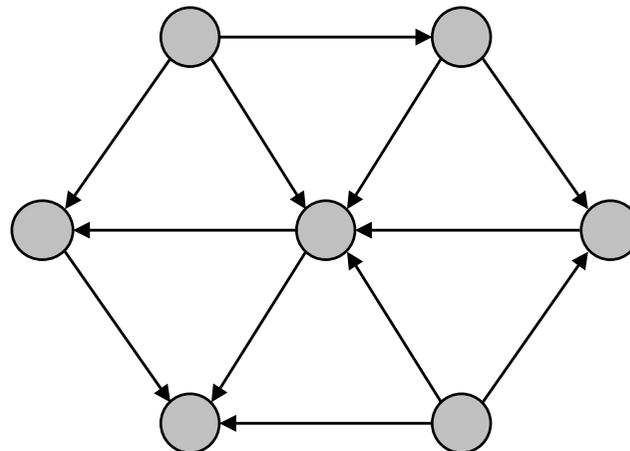


Algoritmo per la connettività forte

- **Teorema.** Si può determinare se G è fortemente connesso in tempo $O(m + n)$ time.
- **Dim.**
 - Prendi un qualsiasi nodo s .
 - Esegui la BFS con sorgente s in G .
 - Crea il grafo G^{rev} invertendo la direzione di ogni arco in G
 - Esegui la BFS con sorgente s in G^{rev} .
 - Restituisci true se e solo se tutti i nodi di G vengono raggiunti in entrambe le esecuzioni della BFS.
 - La correttezza segue dal lemma precedente.
 -  La prima esecuzione trova i percorsi da s a tutti gli altri nodi
 -  La seconda esecuzione trova i percorsi da tutti gli altri nodi ad s perchè avendo invertito gli archi un percorso da s a u è di fatto un percorso da u ad s nel grafo di partenza.

Grafi direzionati aciclici (DAG)

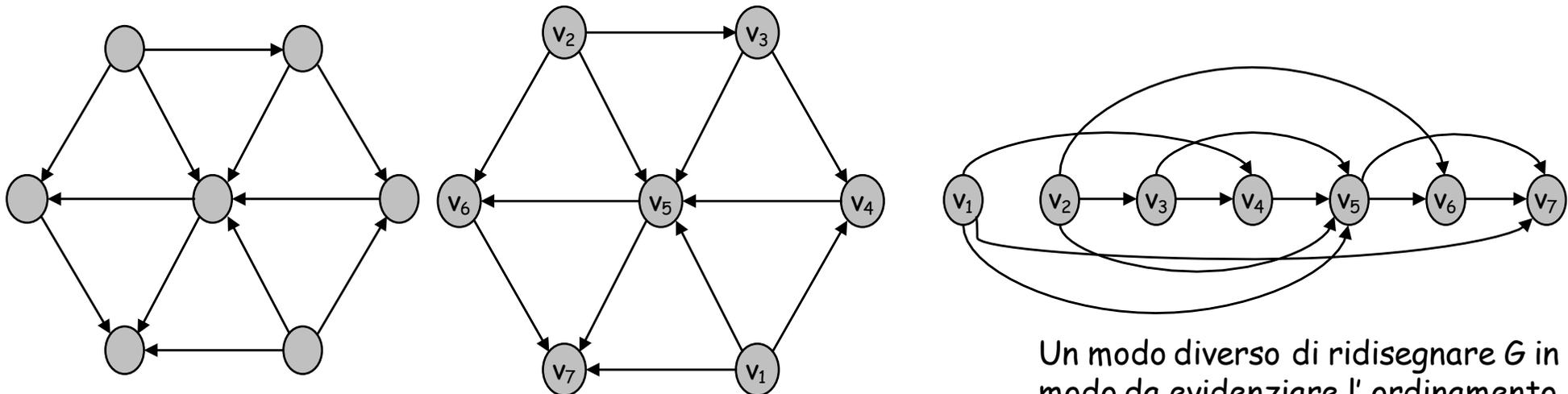
- **Def.** Un **DAG** è un grafo direzionato che non contiene cicli direzionati
- Possono essere usati per esprimere vincoli di precedenza o dipendenza: l'arco (v_i, v_j) indica che v_i deve precedere v_j o che v_j dipende da v_i
- Infatti generalmente i grafi usati per esprimere i suddetti vincoli sono privi di cicli
- **Esempio.** Vincoli di precedenza: grafo delle propedeuticità degli esami



Un DAG

Ordine topologico

- **Def.** Un **ordinamento topologico** di un grafo direzionato $G = (V, E)$ è una etichettatura dei suoi nodi v_1, v_2, \dots, v_n tale che per ogni arco (v_i, v_j) si ha $i < j$. Detto in un altro modo, se c'è l'arco (u, w) in G , allora il vertice u precede il vertice w nell'ordinamento (tutti gli archi puntano in avanti nell'ordinamento).
- **Esempio.** Nel caso in cui un grafo direzionato G rappresenti le propedeuticità degli esami, un ordinamento topologico indica un possibile ordine in cui gli esami possono essere sostenuti dallo studente.



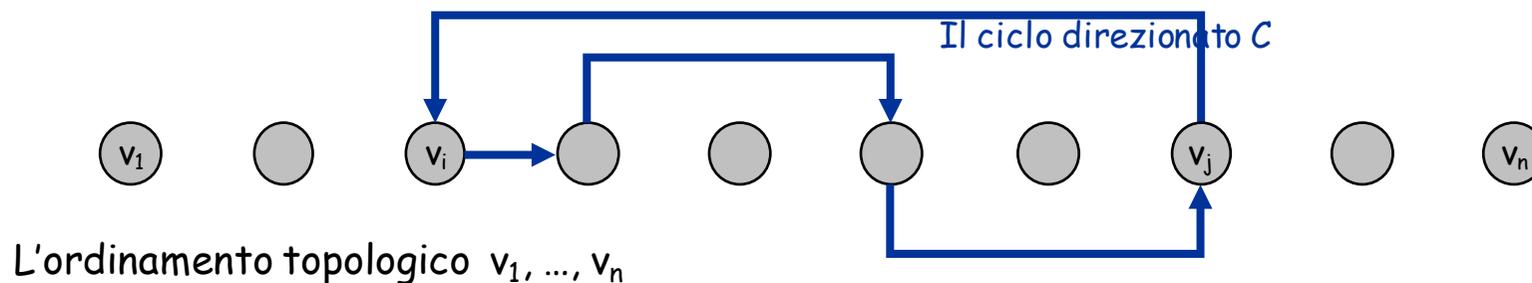
Un DAG G

Un ordinamento topologico di G

Un modo diverso di ridisegnare G in modo da evidenziare l'ordinamento topologico di G

DAG e ordinamento topologico

- **Lemma.** Se G ha un ordinamento topologico allora G è un DAG.
- **Dim.** (per assurdo)
 - Supponiamo che G sia un grafo direzionato e che abbia un ordinamento v_1, \dots, v_n . Supponiamo per assurdo che G non sia un DAG ovvero che abbia un ciclo direzionato C . Vediamo cosa accade.
 - Consideriamo i nodi che appartengono a C e tra questi sia v_i quello con indice più piccolo e sia v_j il vertice che precede v_i nel ciclo C . Ciò ovviamente implica che (v_j, v_i) è un arco.
 - Per come abbiamo scelto i , abbiamo $i < j$.
 - D'altra parte, siccome (v_j, v_i) è un arco e v_1, \dots, v_n è un ordinamento topologico allora, deve essere $j < i$, che è una contraddizione al fatto che G contiene un ciclo.

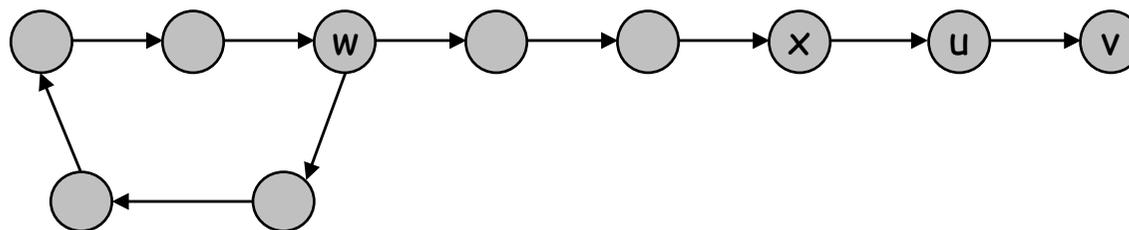


DAG e ordinamento topologico

- Abbiamo visto che se G ha un ordinamento topologico allora G è un DAG.
- **Domanda.** E' vera anche l'implicazione inversa? Cioè dato un DAG, è sempre possibile trovare un suo ordinamento topologico?
-
- E se sì, come trovarlo?

DAG e ordinamento topologico

- **Lemma.** Se G è un DAG allora G ha un nodo senza archi entranti
- **Dim.** (per assurdo)
 - Supponiamo che G sia un DAG e che ogni nodo di G abbia almeno un arco entrante. Vediamo cosa succede.
 - Prendiamo un qualsiasi nodo v e cominciamo a seguire gli archi in senso contrario alla loro direzione a partire da v . Possiamo farlo perchè ogni nodo ha un arco entrante: v ha un arco entrante (u,v) , il nodo u ha un arco (x,u) e così via.
 - Possiamo continuare in questo modo per quante volte vogliamo. Immaginiamo di farlo per n o più volte. Così facendo attraversiamo a ritroso almeno n archi e di conseguenza passiamo per almeno $n+1$ vertici. Ciò vuol dire che c'è un vertice w che viene incontrato almeno due volte e quindi deve esistere un ciclo direzionato C che comincia e finisce in w



DAG e ordinamento topologico

- **Lemma.** Se G è un DAG, G ha un ordinamento topologico.
- **Dim.** (induzione su n)
 - **Caso base:** vero banalmente se $n = 1$.
 - **Passo induttivo:** supponiamo asserto del lemma vero per DAG con $n \geq 1$ nodi
 - Dato un DAG con $n+1 > 1$ nodi, prendiamo un nodo v senza archi entranti (abbiamo dimostrato che un tale nodo deve esistere).
 - $G - \{v\}$ è un DAG, in quanto cancellare un nodo non introduce cicli nel grafo.
 - Poiché $G - \{v\}$ è un DAG con n nodi allora, per ipotesi induttiva, $G - \{v\}$ ha un ordinamento topologico.
 - Consideriamo l'ordinamento dei nodi di G che si ottiene mettendo v all'inizio dell'ordinamento e aggiungendo gli altri nodi nell'ordine in cui appaiono nell'ordinamento topologico di $G - \{v\}$.
 - Siccome v non ha archi entranti quello che si ottiene è un ordinamento topologico (tutti gli archi puntano in avanti).

Algoritmo per l'ordinamento topologico

- La dimostrazione per induzione che abbiamo appena visto suggerisce un algoritmo ricorsivo per trovare l'ordinamento topologico di un DAG.

To compute a topological ordering of G :

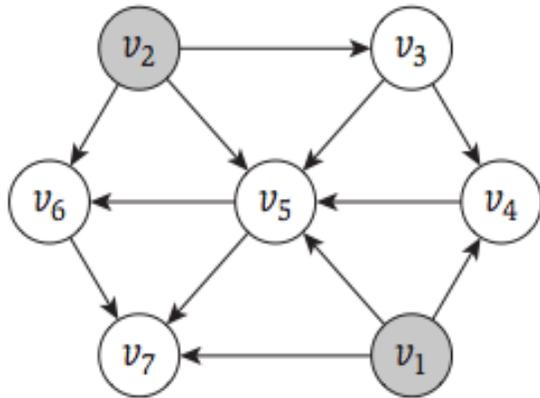
Find a node v with no incoming edges and order it first

Delete v from G

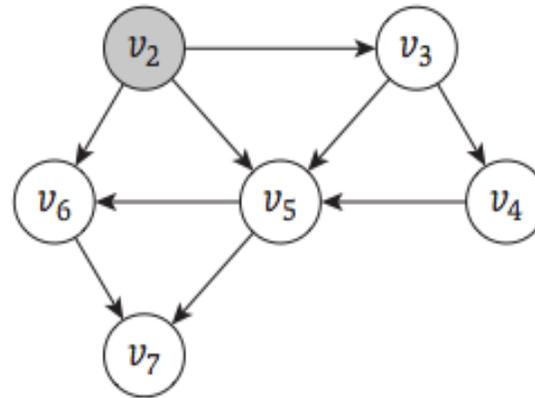
Recursively compute a topological ordering of $G - \{v\}$

and append this order after v

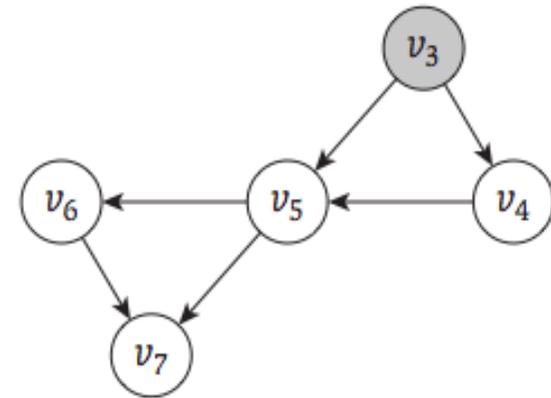
Algoritmo per l'ordinamento topologico



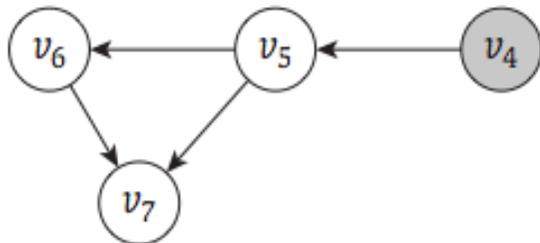
(a)



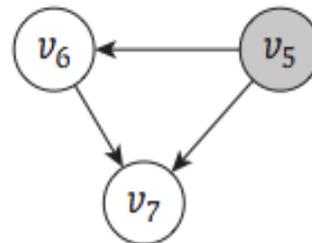
(b)



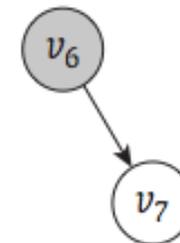
(c)



(d)



(e)



(f)

Algoritmo per l'ordinamento topologico : analisi dell'algoritmo

- Trovare un nodo senza archi entranti richiede $O(n)$
- Cancellare un nodo v da G richiede tempo proporzionale al numero di archi uscenti da v che è al più $\text{deg}(v)=O(n)$
- Se consideriamo tutte le n chiamate ricorsive il tempo è $O(n^2)$

To compute a topological ordering of G :

Find a node v with no incoming edges and order it first

Delete v from G

Recursively compute a topological ordering of $G - \{v\}$

and append this order after v

Algoritmo per l'ordinamento topologico : analisi dell'algoritmo

- Possiamo anche scrivere la relazione di ricorrenza

$$T(n) \leq \begin{cases} c & \text{per } n=1 \\ T(n-1)+c'n & \text{per } n>1 \end{cases}$$

Lavoro ad ogni chiamata ricorsiva è $O(n+\text{dev}(v))=O(n)$, dove v è il nodo rimosso da G

che ha soluzione $T(n)=O(n^2)$

Metodo iterativo

$$\begin{aligned} T(n) &\leq T(n-1)+c'n \leq T(n-2)+c'(n-1)+c'n \leq T(n-3)+c'(n-2)+c'(n-1)+c'n \leq \dots \\ &\leq c+c'2+\dots+nc'=c+c'n(n+1)/2 -c' = O(n^2) \end{aligned}$$

Metodo di sostituzione. Ipotizziamo $T(n) \leq Cn^2$ per $n \geq n_0$, dove C ed n_0 sono costanti positive da determinare

Base induzione: $T(1) \leq c \leq 1^2C$ se $C \geq c$

Passo induttivo. $T(n) \leq T(n-1)+c'n \leq C(n-1)^2+c'n = Cn^2+C-2Cn+c'n \leq Cn^2$ se $C \geq c'$

Basta prendere $C = \max\{c, c'\}$ e $n_0 = 1$

Algoritmo per l'ordinamento topologico con informazioni aggiuntive

- Il bound $O(n^2)$ non è molto buono se il grafo è sparso, cioè se il numero di archi è molto più piccolo di n^2
- Possiamo ottenere un bound migliore?
 - Per ottenere un bound migliore occorre usare un modo efficiente per individuare un nodo senza archi entranti ad ogni chiamata ricorsiva
 - Si procede nel modo seguente:
 - Un nodo si dice attivo se non è stato ancora cancellato
 - Occorre mantenere le seguenti informazioni:
 - per ciascun vertice attivo w
 - $\text{count}[w]$ = numero di archi entranti in w provenienti da nodi attivi.
 - S = insieme dei nodi attivi che non hanno archi entranti provenienti da altri nodi attivi.

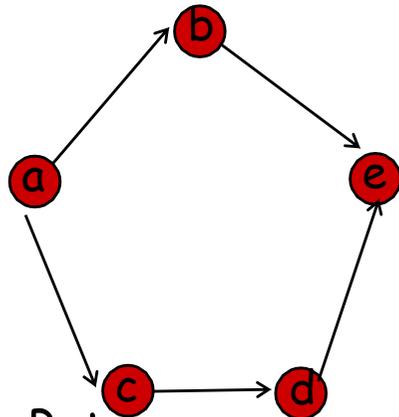
Algoritmo per l'ordinamento topologico con informazioni aggiuntive: analisi

- **Teorema.** L'algoritmo trova l'ordinamento topologico di un DAG in tempo $O(m + n)$.
- **Dim.**
- **Inizializzazione.** Richiede tempo $O(m + n)$ in quanto
 - Inizialmente tutti i nodi sono attivi per cui S consiste dei nodi di G senza archi entranti \rightarrow basta scandire tutti i nodi una sola volta per inizializzare S .
- I valori di $\text{count}[w]$ vengono inizializzati scandendo tutti gli archi e incrementando $\text{count}[w]$ per ogni arco entrante in $w \rightarrow$ basta scandire tutti gli archi una sola volta.
- **Aggiornamento.** Per trovare il nodo v da cancellare basta prendere un nodo da S . Per cancellare v occorre
 1. Cancellare v da S . Tempo $O(1)$
 2. Decrementare $\text{count}[w]$ per ogni arco (v,w) . Se $\text{count}[w]=0$ allora occorre aggiungere w a S . Tempo $O(\text{deg}(v))$.I passi 1. e 2. vengono eseguiti una volta per ogni vertice \rightarrow tutti gli aggiornamenti vengono fatti in

$$\sum_{u \in V} O(1) + \sum_{u \in V} O(\text{deg}(u)) = O(n) + O(m) = O(n + m)$$

Esercizio 1 su grafi

- Fornire tutti gli ordinamenti topologici del grafo sottostante



- **Soluzione.** Potremmo esaminare le $5! = 120$ possibili permutazioni....
- Ragioniamo: il primo nodo dell'ordinamento non deve avere archi entranti, l'ultimo non deve avere archi uscenti. Gli unici nodi che rispettivamente soddisfano questi requisiti sono a ed e. Quindi ogni ordinamento topologico deve cominciare con a e finire con e. In quanti modi possono essere sistemati gli altri nodi? Osserviamo che l'arco (c,d) implica che c precede d in qualsiasi ordinamento topologico mentre b può trovarsi in una qualsiasi posizione tra a ed e. In totale, ci sono quindi 3 ordinamenti topologici
- a b c d e , a c b d e, a c d b e

Esercizio 2 su Grafi

1. Due robot, il primo parte dal punto a e deve arrivare nel punto c mentre il secondo parte dal punto b e deve arrivare nel punto d.
 2. In ogni momento i due robot devono trovarsi a distanza maggiore di r per evitare interferenze tra i trasmettitori che utilizzano per comunicare con la stazione base.
- La pianta del piano in cui si muovono i robot può essere rappresentata da un grafo G in cui i nodi rappresentano i vari punti del piano e gli archi uniscono due punti adiacenti
 - Se non vi fosse il punto 2., il problema consisterebbe semplicemente nell'assegnare a ciascun robot degli istanti in cui il robot si muove da una certa posizione ad una adiacente e l'altro sta fermo, in modo tale che alla fine il primo robot venga a trovarsi in c e il secondo in d.

Esercizio 2 su Grafi

- Il punto 2 impone che le rispettive posizioni dei robot siano sempre a distanza maggiore di r
- Per poter risolvere il problema costruiamo un grafo H come segue:
- I nodi di H sono coppie (u,v) , dove u è la posizione del primo robot e v quella del secondo robot
- Due nodi (u,v) e (u',v') di H sono collegati se $u=u'$ e (v,v') è un arco in G oppure $v=v'$ e (u,u') è un arco in G . Questo perché ad ogni passo, uno dei due robot si sposta in una posizione adiacente a quella in cui si trovava prima mentre l'altro robot rimane fermo.
- Un percorso in H dalla configurazione (a,b) alla configurazione (c,d) è una sequenza di passi che porta i robot nelle posizioni desiderate

Esercizio 2 su Grafi

- Un percorso in H dalla configurazione (a,b) alla configurazione (c,d) però non rispetta necessariamente il vincolo 2. che impone che i due robot possono trovarsi nella configurazione (u,v) solo se la distanza tra u e v è maggiore di r .
- Per essere certi di trovare un percorso in H che soddisfi il vincolo 2., eliminiamo da H tutti i nodi (u,v) con u e v che si trovano a distanza al più r . Chiamiamo H' il grafo risultante.
- Una volta costruito H' , eseguiamo una visita BFS o DFS a partire dal nodo sorgente (a,b) . Se nel visitare H' raggiungiamo (c,d) allora vuol dire che è possibile far arrivare i due robot nei punti desiderati senza che vi sia mai interferenza tra i loro trasmettitori.

Esercizio 2 su Grafi

- Analisi dell'algoritmo:
- La creazione di H richiede tempo $O(n^2)$ per creare i nodi e $O(n^3)$ per creare gli archi:
- Vi sono al più n^2 nodi
- Ogni nodo (u,v) ha un numero di archi uscenti della forma (u,v') pari al numero di archi uscenti da u in G e ha un numero di archi uscenti della forma (u',v) pari al numero di archi uscenti da v in G . Ne consegue che per ogni nodo (u,v) vi è un a numero di archi uscenti pari al più $\deg(u)+\deg(v) \leq n$. In totale vi sono quindi n^3 archi in H .
- Per cancellare da H i nodi (u,v) con u e v a distanza al più r , eseguiamo $\text{BFS}(u)$ in G per ogni nodo u e creiamo la lista di tutti i nodi a distanza al più r da u . Per ogni nodo v in questa lista, rimuoviamo il nodo (u,v) da H . La cancellazione di ciascun nodo (u,v) richiede tempo $O(n)$ perché ci sono al più n archi incidenti (entranti e uscenti) su (u,v) . In totale la costruzione di H' a partire da H , richiede $O(n(n+m))=O(nm+n^2)$
- Il tempo per la visita di H' richiede $O(n^2+n^3)=O(n^3)$

Esercizio 2 Cap 3

- Fornire un algoritmo che, dato un grafo non direzionato G , scopre se G contiene cicli e in caso affermativo produce in output uno dei cicli. L'algoritmo deve avere tempo di esecuzione $O(n+m)$
- **Soluzione.** Si esegua una visita BFS sul grafo. Se il grafo non è connesso si eseguono più visite, una per componente connessa. Se al termine gli alberi BFS contengono tutti gli archi allora G non contiene cicli. In caso contrario, c'è almeno un arco (x,y) che non fa parte degli alberi BFS. Consideriamo l'albero BFS T in cui si trovano x e y e sia z l'antenato comune più vicino a x e y (LCA di x e y). L'arco (x,y) insieme ai percorsi tra z e x e quello tra z e y forma un ciclo

Esercizio 3 Cap. 3

- Modificare l'algoritmo per l'ordinamento topologico di un DAG in modo tale che se il grafo direzionato input non è un DAG l'algoritmo riporta in output un ciclo che fa parte del grafo.
- Soluzione.
- Caso 1. All'inizio di ogni chiamata ricorsiva dell'algoritmo per l'ordinamento topologico, l'insieme S non è vuoto. In questo caso riusciamo ad ottenere un ordinamento topologico perché ogni nodo cancellato v non ha archi entranti che provengono dai nodi che sono ancora attivi e che quindi saranno posizionati nell'ordinamento dopo v . Il Lemma ci dice che se il grafo ha un ordinamento topologico allora il grafo è un DAG.
- Caso 2. All'inizio di una certa chiamata ricorsiva, S è vuoto. In questo caso il grafo formato dai nodi attivi non è un DAG per il lemma che dice che un DAG ha almeno un nodo senza archi entranti. Il ciclo è ottenuto percorrendo a ritroso gli archi a partire da un qualsiasi nodo attivo v fino a che non incontriamo uno stesso nodo w due volte.

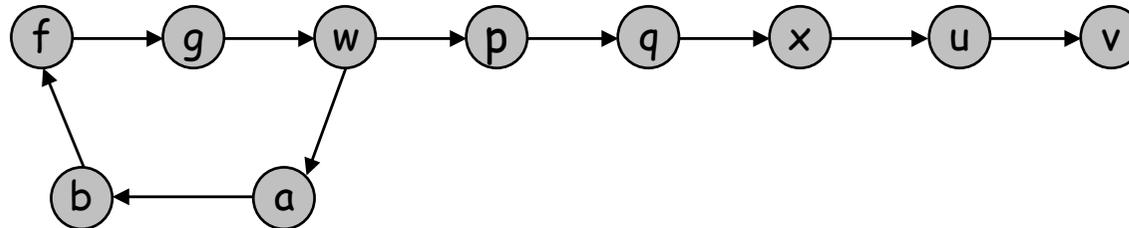
Esercizio 3 Cap. 3

- Basta quindi modificare l'algoritmo in modo che se all'inizio di una chiamata ricorsiva si ha che S è vuoto allora l'algoritmo sceglie un nodo attivo v e comincia a percorrere gli archi a ritroso a partire da v : si sceglie un arco (x,v) nella lista degli archi entranti in v , poi si sceglie un arco (y,x) nella lista degli archi entranti in x e così via.
- Ogni volta che viene attraversato un arco (p,q) a ritroso, il nodo p raggiunto viene inserito all'inizio di una lista a doppi puntatori ed etichettato come visitato.
- Se ad un certo punto si raggiunge un nodo w già etichettato come visitato, l'algoritmo interrompe questo percorso all'indietro e cancella dalla lista tutti i nodi a partire dalla fine della lista fino a che incontra per la prima volta w .
- I nodi restanti nella lista formano un ciclo direzionato che comincia e finisce in w .
- Tempo $O(n+m)$ in quanto l'algoritmo per l'ordinamento ha costo $O(n+m)$ e il costo aggiuntivo per trovare il ciclo è $O(n)$.

Continua nella
prossima slide

Esercizio 3 Cap. 3

- Esempio di grafo con ciclo



- Se cominciamo il cammino a ritroso a partire da v, la lista dei nodi attraversati è w a b f g w p q x u v (aggiungiamo ogni nodo attraversato all'inizio della lista). Non appena incontriamo la seconda occorrenza di w, ci fermiamo e cancelliamo gli ultimi 5 nodi della lista scandendo la lista a partire dalla fine. I nodi che rimangono nella lista formano il ciclo w a b f g w.